Husqvarna









HUSQVARNA AUTOMOWER®
305/308
ISTRUZIONI PER L'USO

INDICE

1. Introduzione e sicurezza 5
1.1 Introduzione 5
1.2 Simboli indicati sul prodotto 6
1.3 Simboli nelle istruzioni per l'uso 7
1.4 Istruzioni generali di sicurezza 8

2. Presentazione 11
2.1 Descrizione delle parti 12
2.2 Contenuto della confezione 13
2.3 Funzionamento 14

3. Installazione 17
3.1 Preparativi 17
3.2 Installazione della stazione di ricarica 18
3.3 Ricarica della batteria 22
3.4 Installazione del cavo di limitazione 23
3.5 Collegamento del cavo di limitazione 30
3.6 Installazione del cavo guida 31
3.7 Controllo dell'installazione 34
3.8 Primo avviamento e calibratura 35
3.9 Verifica dell'aggancio alla stazione di ricarica 36

4. Uso previsto 37
4.1 Ricarica di una batteria scarica 37
4.2 Utilizzo del timer 38
4.3 Avviamento 39
4.4 Arresto 40
4.5 Spegnimento 40
4.6 Regolazione dell'altezza di taglio 40

5. Pannello di comando 41
5.1 Selezione della modalità operativa 42
5.2 Pulsanti a scelta multipla 43
5.3 Numeri 43
5.4 Interruttore principale 43

6. Opzioni dei menu 44
6.1 Menu principale 44
6.2 Struttura dei menu 45
6.3 Timer 46
6.4 Giardino 47
6.5 Sicurezza 51
6.6 Impostazioni 53

7. Esempio di giardino 55

8. Manutenzione 60
8.1 Rimessaggio invernale 60
8.2 Assistenza 61
8.3 Dopo il rimessaggio invernale 61
8.4 Pulizia 62
8.5 Trasporto e rimozione 63
8.6 In caso di temporali 63
8.7 Lame 63
8.8 Batteria 65

9. Ricerca dei guasti 66
9.1 Messaggi 66
9.2 Spia della stazione di carica 69
9.3 Sintomo 70
9.4 Ricerca di interruzioni nel cavo 72

10. Dati tecnici 76

11. Termini di garanzia 77

12. Informazioni di carattere ambientale 78

13. Dichiarazione di conformità CE 79

MEMO

Numero di serie: _____

Codice PIN: _____

Rivenditore: _____

Nº di telefono del rivenditore: _____

Nell'improbabile caso di furto del rasaerba, è importante avvisare immediatamente il rivenditore. Fornire il numero di serie del rasaerba in modo che possa essere registrato come rubato presso i sistemi centrali a Husqvarna AB. Si tratta di una fase importante della procedura di protezione dai furti, che scoraggia la compravendita di rasaerba rubati.

Il numero di serie del prodotto è composto da nove cifre ed è riportato sulla targhetta dati di funzionamento del prodotto e sull'imballaggio del prodotto.

www.automower.com

1. Introduzione e sicurezza

1.1 Introduzione

Congratulazioni per aver acquistato un prodotto di assoluta qualità. Per ottenere le migliori prestazioni dal vostro rasaerba robotizzato Husqvarna, è necessario conoscerne il funzionamento. Il presente manuale dell'operatore contiene informazioni importanti sul rasaerba, sulla sua installazione e sul suo utilizzo.

Oltre al presente manuale dell'operatore, è possibile ottenere maggiori informazioni sul sito web dell'Automower®, www.automower.com. Sul sito web è possibile trovare suggerimenti e consigli per il suo utilizzo.

www.automower.com

Husqvarna AB applica una politica di sviluppo continuo dei propri prodotti e si riserva quindi il diritto di apportare, senza alcun preavviso, modifiche riguardanti il design, l'apparenza esteriore e le funzioni.

Per semplificarne la comprensione, le istruzioni per l'uso sono redatte secondo i seguenti codici:

- Testi in *corsivo*: messaggi visualizzati sul display del rasaerba o riferimenti ad altre parti delle istruzioni per l'uso.
- Testi in **grassetto**: tasti sulla tastiera del rasaerba.
- Testi *MAIUSCOLI* in *corsivo*: posizioni dell'interruttore principale e modalità di funzionamento del rasaerba.

Importante

Leggere attentamente il manuale dell'operatore e accertarsi di averne compreso il contenuto prima di usare il rasaerba robotizzato.



Avvertenza

Il rasaerba robotizzato può essere pericoloso se utilizzato in modo inappropriato.

1. INTRODUZIONE E SICUREZZA

1.2 Simboli indicati sul prodotto

Sul rasaerba possono essere presenti i seguenti simboli. Leggere attentamente il documento.

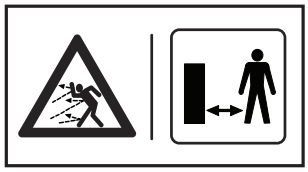
- Prima di usare il rasaerba robotizzato, leggere attentamente il manuale dell'operatore e accertarsi di averne compreso le relative istruzioni. Seguire scrupolosamente le avvertenze e le norme di sicurezza contenute nelle presenti istruzioni per l'uso per garantire la sicurezza e l'efficienza del rasaerba.




- Il rasaerba robotizzato può avviarsi solo quando l'interruttore principale è in posizione *1* ed è stato immesso il codice PIN corretto. Controllo e/o manutenzione devono essere effettuati con l'interruttore principale in posizione *0*.




- Non avvicinarsi troppo al rasaerba robotizzato quando è in funzione. Tenere mani e piedi lontani dalle lame rotanti. In fase di funzionamento, non avvicinare mai le mani o i piedi al corpo del rasaerba o al di sotto di esso.



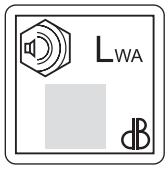
- Non stare in piedi sul rasaerba robotizzato.



- Questo prodotto è conforme alle direttive CE vigenti.



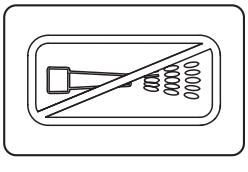
- Emissioni di rumore nell'ambiente circostante. Le emissioni del prodotto sono riportate nel capitolo 10, Dati tecnici e sulla targhetta dati di funzionamento.



- Non è possibile smaltire questo prodotto alla fine della sua vita utile come normale rifiuto domestico. Accertarsi che il prodotto sia riciclato nel rispetto dei requisiti di legge locali.



- Per la pulizia del rasaerba robotizzato, non utilizzare mai dispositivi di lavaggio ad alta pressione, né acqua corrente.

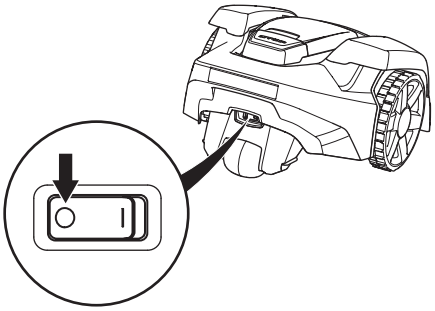


1. INTRODUZIONE E SICUREZZA

1.3 Simboli nelle istruzioni per l'uso

Nelle istruzioni per l'uso sono presenti i seguenti simboli. Leggere attentamente il documento.

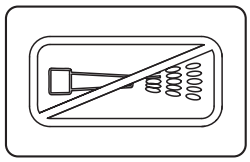
- Portare l'interruttore principale in posizione *0* prima di eseguire ispezioni e/o manutenzione.



- Indossare sempre guanti protettivi durante i lavori al sottoscocca del rasaerba.



- Per la pulizia del rasaerba robotizzato, non utilizzare mai dispositivi di lavaggio ad alta pressione, né acqua corrente.



- La casella di avvertenza indica che sussiste il rischio di lesioni personali, in particolare in caso di mancato rispetto delle istruzioni.

Avvertenza

Testo

- La casella di segnalazione indica che sussiste il rischio di danni materiali, in particolare in caso di mancato rispetto delle istruzioni. La casella può indicare anche che sussiste il rischio di uso errato della macchina.

Importante

Testo

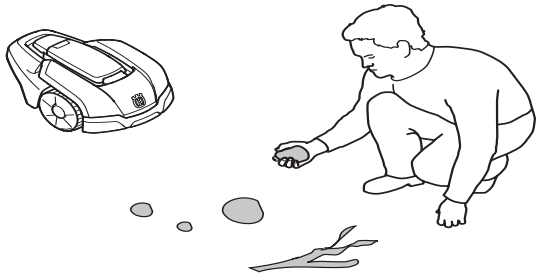
1. INTRODUZIONE E SICUREZZA

1.4 Istruzioni generali di sicurezza

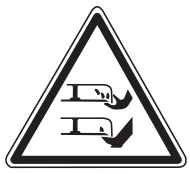
Uso previsto



- Questo rasaerba robotizzato è progettato per falciare l'erba su superfici aperte e su zone piane. Può essere utilizzato solo con le apparecchiature raccomandate dal produttore. Qualsiasi altro tipo di utilizzo è da considerarsi improprio. Attenersi scrupolosamente alle istruzioni del produttore relative a funzionamento, manutenzione e riparazioni.
- Il rasaerba robotizzato può essere utilizzato, sottoposto a manutenzione e riparato solo da persone che abbiano totale dimestichezza con le sue specifiche caratteristiche e norme di sicurezza. Prima di usare il rasaerba robotizzato, leggere attentamente il manuale dell'operatore e accertarsi di averne compreso le relative istruzioni.
- Non è consentito modificare il design originale del rasaerba robotizzato. Il produttore declina ogni responsabilità per eventuali modifiche non autorizzate.
- Controllare che il prato da tagliare sia privo di pietre, rami, attrezzi, giocattoli e altri oggetti che potrebbero danneggiare o inceppare le lame.



- Avviare il rasaerba robotizzato secondo le istruzioni. Quando l'interruttore principale è in posizione *1*, accertarsi di tenere mani e piedi lontani dalle lame rotanti. Non infilare mai le mani o i piedi sotto il rasaerba.
- Non sollevare mai il rasaerba robotizzato, né trasportarlo, quando l'interruttore principale è in posizione *1*.
- Non consentire l'utilizzo del rasaerba robotizzato a persone che non conoscono il funzionamento e il comportamento del dispositivo in questione.
- Non utilizzare mai il rasaerba robotizzato se persone, in particolar modo bambini, o animali si trovano nelle immediate vicinanze.



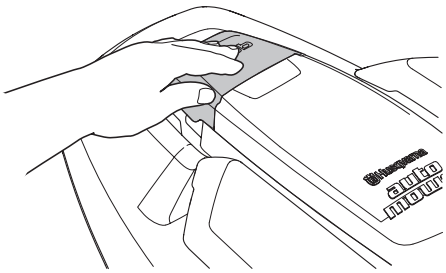
- Non collocare alcun oggetto sul rasaerba robotizzato o sulla relativa stazione di ricarica.
- In caso di guasto del disco o del corpo falciatore, non consentire l'utilizzo del rasaerba robotizzato. Non utilizzarlo nemmeno se presenta lame, viti, dadi o cavi difettosi.
- Non utilizzare il rasaerba robotizzato se l'interruttore principale non funziona.
- Spegnere sempre il rasaerba robotizzato utilizzando l'interruttore principale quando non lo si utilizza. Il rasaerba robotizzato può avviarsi solo quando l'interruttore principale è in posizione *1* ed è stato immesso il codice PIN corretto.
- Il rasaerba robotizzato non deve mai essere utilizzato quando è in funzione un irrigatore. Per essere sicuri che il rasaerba e l'irroratore non funzionino contemporaneamente, utilizzare la funzione *Timer*, vedere *6.3 Timer* a pagina 46.

- L'azienda non garantisce la completa compatibilità fra il rasaerba robotizzato e altri tipi di sistemi wireless, quali telecomandi, trasmettitori radio, apparecchi acustici, recinti elettrici interrati per animali o simili.
- Oggetti metallici nel terreno (ad es. cemento armato o reti contro le talpe) possono comportare un arresto. Gli oggetti metallici possono generare interferenze di segnale, con conseguente arresto.

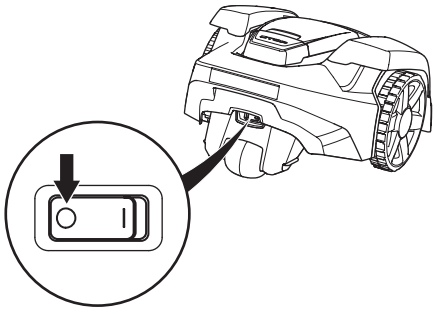
Trasferimento

L'imballaggio originale deve essere utilizzato durante il trasporto del rasaerba robotizzato su lunghe distanze.

Per un trasferimento sicuro dall'area di lavoro e al suo interno:

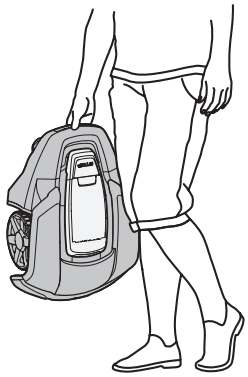


1. Premere il tasto **STOP** per fermare il rasaerba. Se la sicurezza è impostata a livello medio o alto (vedere *6.5 Sicurezza* a pagina 51), è necessario immettere il codice PIN. Il codice PIN è composto da quattro cifre e viene scelto al primo avviamento del rasaerba, vedere *3.8 Primo avviamento e calibratura* a pagina 35.



2. Posizionare l'interruttore principale su *0*.

3. Afferrare il rasaerba per l'impugnatura presente sul fondo, nella parte posteriore. Trasportare il rasaerba con il disco a lame lontano dal corpo.



Importante

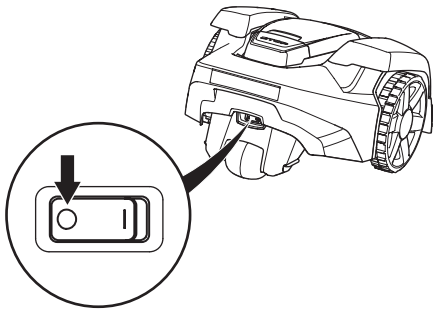
Non sollevare il rasaerba quando è parcheggiato nella stazione di ricarica. Questo può danneggiare la stazione di ricarica e/o il rasaerba. Aprire il coperchio ed estrarre il rasaerba dalla stazione di ricarica prima di sollevarlo.

Manutenzione

Avvertenza

Quando si capovolge il rasaerba, l'interruttore principale deve sempre essere in posizione *0*.

L'interruttore principale deve essere in posizione *0* durante tutti i lavori al sottoscocca del rasaerba, ad esempio pulizia o sostituzione delle lame.



- Controllare ogni settimana il rasaerba robotizzato e sostituire parti danneggiate o usurate.

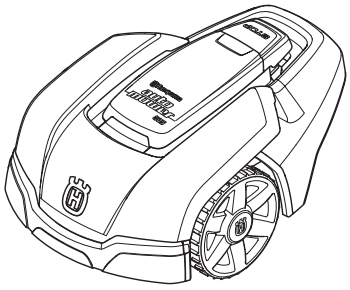
  Controllare in particolare che le lame e il disco a lame siano integri. Controllare anche che le lame possano muoversi liberamente. All'occorrenza, sostituire tutte le lame e le viti contemporaneamente in modo che le parti rotanti siano bilanciate, vedere *8.7 Lame* a pagina 63.

2. Presentazione

Questo capitolo contiene informazioni importanti di cui essere a conoscenza quando si progetta l'installazione.

L'installazione di un rasaerba robotizzato Husqvarna coinvolge quattro componenti principali:

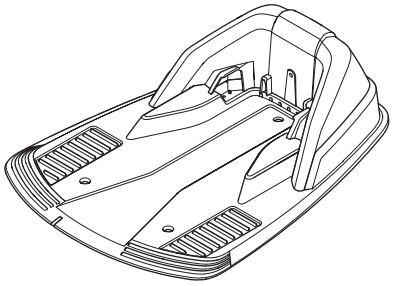
- Un rasaerba robotizzato che falcia l'erba sostanzialmente seguendo uno schema casuale. Il rasaerba è azionato da una batteria che non richiede manutenzione.



- La stazione di ricarica, dove ritorna il rasaerba robotizzato quando il livello di carica della batteria risulta troppo basso.

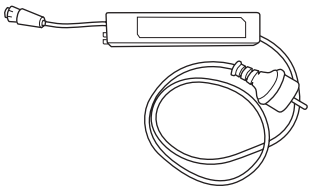
  La stazione di ricarica ha 3 funzioni:

  - Inviare segnali di comando al cavo di limitazione.
  - Invio dei segnali di controllo nel cavo guida in modo che il rasaerba robotizzato possa trovare la stazione di ricarica.
  - Ricaricare la batteria del rasaerba robotizzato.



- Trasformatore, collegato fra la stazione di ricarica e un presa a muro da 230 V. Il trasformatore è collegato alla presa di rete e alla stazione di ricarica con un cavo a bassa tensione da 10 m. Il cavo a bassa tensione non deve essere accorciato o allungato.

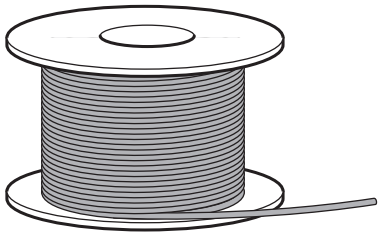
  È possibile acquistare come accessorio un cavo a bassa tensione della lunghezza di 20 metri. Contattare il rivenditore per maggiori informazioni.



- Il cavo, posizionato ad anello intorno all'area di lavoro per il rasaerba robotizzato. Il cavo è collocato intorno ai margini del prato e ad oggetti e piante che il rasaerba robotizzato non deve raggiungere. Il cavo è utilizzato sia come cavo perimetrale che come cavo guida.

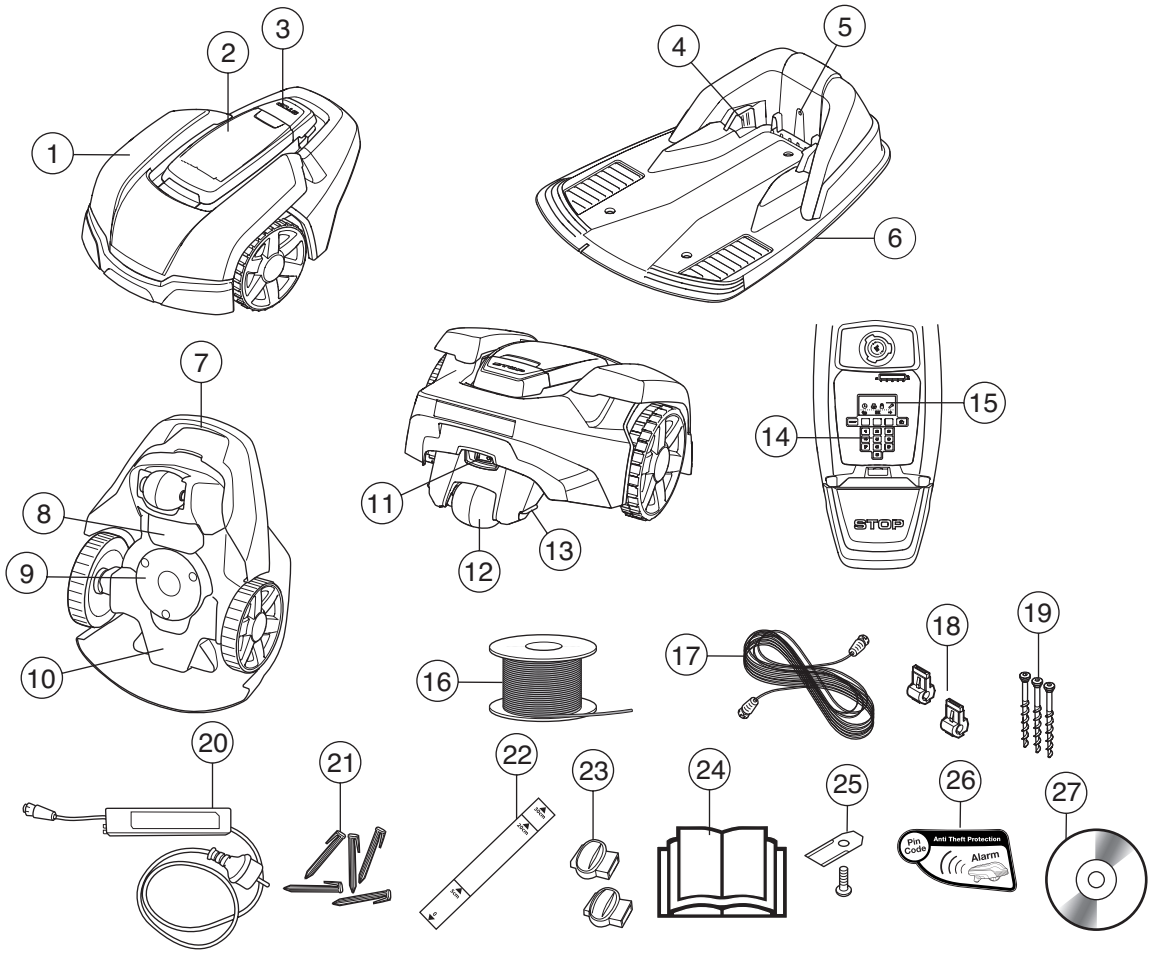
  Il cavo fornito per l'installazione è lungo 200 m (150 m per Automower® 305). Nel caso in cui non dovesse essere lungo a sufficienza, è possibile acquistare dell'altro filo e collegarlo al cavo esistente, mediante un accoppiatore originale.

  La lunghezza massima ammessa per il cavo perimetrale è 250 m.



2. PRESENTAZIONE

2.1 Descrizione delle parti



I numeri in figura corrispondono a:

1. Corpo
2. Coperchio per display, tastiera e regolazione dell'altezza di taglio
3. Pulsante di arresto/pulsante di blocco per aprire il coperchio
4. Striscia di contatto
5. LED per il controllo del funzionamento della stazione di ricarica, del cavo perimetrale e del cavo guida
6. Stazione di ricarica
7. Impugnatura
8. Coperchio del vano batterie
9. Disco a lame
10. Scatola telaio con elettronica, batteria e motori
11. Interruttore principale
12. Ruota posteriore
13. Striscia di ricarica
14. Tastiera
15. Display
16. Cavo per cavo perimetrale e cavo guida
17. Cavo a bassa tensione
18. Connettore per il collegamento del cavo con la stazione di ricarica.
19. Chiodi per fissare la stazione di ricarica
20. Trasformatore
21. Picchetti
22. Astina di misurazione per facilitare l'installazione del cavo perimetrale (l'astina di misurazione va separata dalla confezione)
23. Giunto per cavo
24. Manuale operatore e Guida rapida
25. Lame extra
26. Decalcomania allarme
27. CD contenente il Manuale operatore

2. PRESENTAZIONE

2.2 Contenuto della confezione

Il pacchetto Automower® contiene i seguenti componenti..

	Automower® 305	**Automower® 308**
Rasaerba robotizzato	X	X
Stazione di ricarica	X	X
Trasformatore	X	X
Cavo perimetrale	150 m	200 m
Cavo a bassa tensione	X	X
Picchetti	200 pz.	200 pz.
Raccordi	5 pz.	5 pz.
Viti della stazione di ricarica	3 pz.	3 pz.
Chiave a brugola	X	X
Astina di misurazione	X	X
Giunti	3 pz.	3 pz.
CD	X	X
Manuale operatore e Guida rapida	X	X
Lame extra	9 pz.	9 pz.
Decalcomania allarme	2 pz.	2 pz.

2. PRESENTAZIONE

2.3 Funzionamento

Prestazioni

Il rasaerba robotizzato è raccomandato per prati fino a 800 m^2 (500 m^2 per Automower® 305).

Le dimensioni dell'area che il rasaerba robotizzato può tenere tagliata dipende principalmente dalla condizione delle lame e dal tipo, la crescita e l'umidità dell'erba. Anche la forma del giardino è importante. Se il giardino è composto principalmente da prati aperti, il rasaerba robotizzato ha una capacità di taglio/h maggiore, rispetto a un giardino costituito da diversi piccoli prati, separati da alberi, aiuole di fiori e passaggi.

Un rasaerba robotizzato a piena carica è in grado di falciare per circa 40-60 minuti, a seconda dell'età della batteria e della densità dell'erba. Il rasaerba quindi dovrà essere ricaricato per circa 60-90 minuti. Il tempo di ricarica può variare a seconda della temperatura ambiente o di altri fattori.

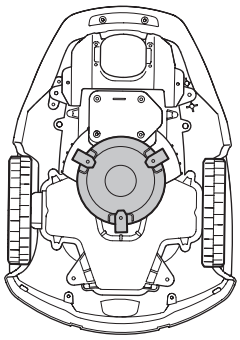
Tecnica di taglio

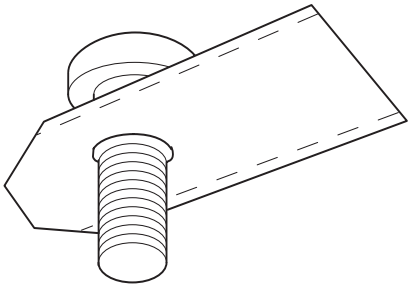
Il sistema di falciatura Husqvarna si basa su un principio efficace e a risparmio energetico. A differenza di molti rasaerba tradizionali, il rasaerba robotizzato taglia l'erba al posto di sollevarla.

Al fine di ottenere i migliori risultati possibili, raccomandiamo di utilizzare principalmente il rasaerba robotizzato quando il tempo è asciutto. Il rasaerba robotizzato funziona anche in caso di pioggia, ma l'erba bagnata aderisce più facilmente alle lame, aumentando il rischio di scivolare su pendenze ripide.

Per ottenere i migliori risultati di taglio, le lame devono essere in buono stato. Affinché le lame rimangano affilate il più a lungo possibile, è importante rimuovere sempre dal prato rami, sassi e altri oggetti che potrebbero danneggiarle.

Sostituire regolarmente le lame per ottenere risultati di taglio ottimali. Sostituire le lame è molto semplice. Vedere *8.7 Lame* a pagina 63.



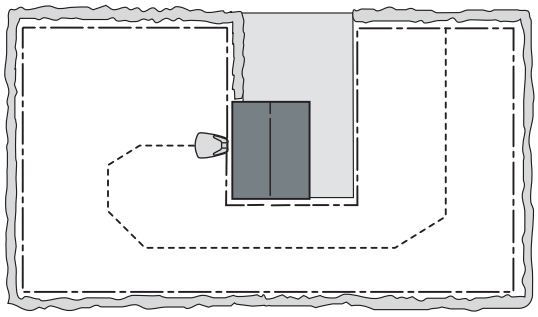


2. PRESENTAZIONE

Modalità di funzionamento

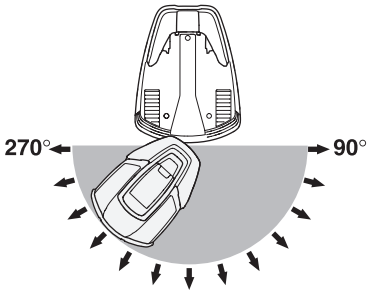
Il rasaerba robotizzato falcia il prato automaticamente, alternando continuamente il taglio alla ricarica.

Il rasaerba inizia a cercare la stazione di ricarica quando la batteria è quasi scarica. Il rasaerba robotizzato non taglia quando è alla ricerca della stazione di ricarica.



Quando il rasaerba robotizzato cerca la stazione di ricarica, per prima cosa cerca in maniera casuale il cavo guida. Quindi segue il cavo guida fino alla stazione di ricarica, ruota sul posto davanti alla stazione e vi entra in retromarcia.

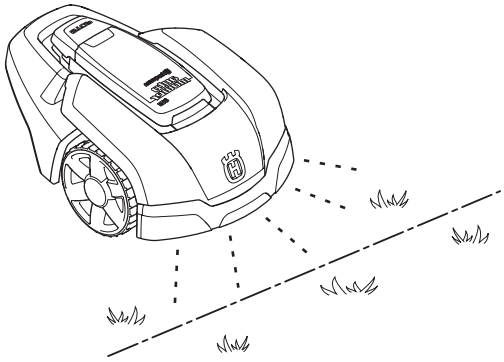
Quando la batteria è completamente carica, il rasaerba lascia la stazione di ricarica e inizia a tagliare in una direzione scelta casualmente nel settore di uscita da 90˚ a 270˚.



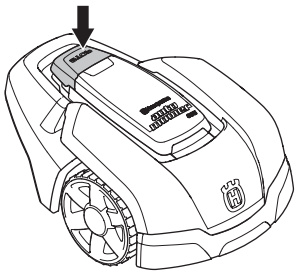
Per assicurare un taglio regolare, anche nelle parti del giardino difficili da raggiungere, è disponibile una serie di impostazioni manuali per l'uscita del rasaerba dalla stazione di ricarica, vedere *6.4 Giardino*.

Quando il corpo del rasaerba robotizzato incontra un ostacolo, il rasaerba fa marcia indietro e sceglie una nuova direzione.

Due sensori, uno davanti e l'altro dietro il rasaerba robotizzato, rilevano l'avvicinamento del rasaerba al cavo perimetrale. Il rasaerba robotizzato del cavo percorre fino a 28 cm oltre il cavo prima di tornare indietro.

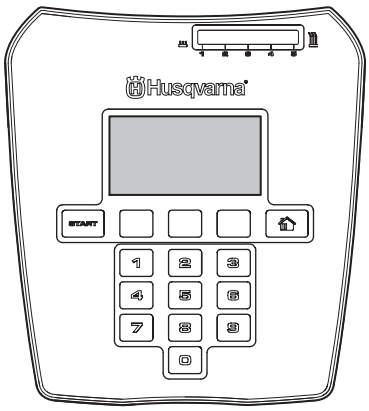


Il pulsante **STOP** sulla parte superiore del rasaerba robotizzato è utilizzato principalmente per fermare il rasaerba quando è in funzione. Premendo il tasto **STOP**, si apre uno sportello che consente di accedere al pannello di comando. Il tasto **STOP** rimane inserito finché non si richiude lo sportello. In tal modo funge da fermo di avviamento.



2. PRESENTAZIONE

Il pannello di controllo situato nella parte superiore del rasaerba robotizzato consente di gestire tutte le impostazioni della macchina. Aprire lo sportello del pannello di comando premendo il tasto **STOP**.

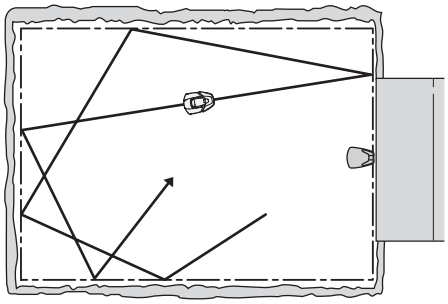


Quando l'interruttore principale viene portato in posizione *1* per la prima volta, inizia una sequenza di avvio che comprende: selezione lingua, formato ora, formato data e PIN a quattro cifre e impostazione di data e ora; vedere *3.8 Primo avviamento e calibratura*

In seguito, il codice PIN selezionato deve essere immesso ogni volta che l'interruttore principale viene portato in posizione *1*. Per ulteriori informazioni sulla protezione dal furto consultare la sezione *6.5 Sicurezza* a pagina 51.

Percorso

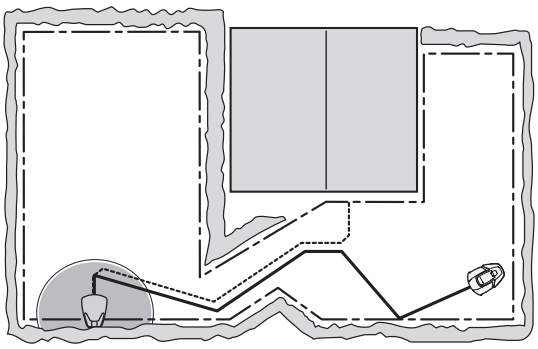
Il percorso di movimento del rasaerba robotizzato è casuale ed è determinato dallo stesso rasaerba. Un percorso già eseguito non viene mai ripetuto. Questo sistema di taglio consente di ottenere un risultato uniforme senza che si formino righe dietro il rasaerba.



Posizionamento della stazione di ricarica

Il rasaerba robotizzato si muove secondo un percorso casuale fino a quando raggiunge il cavo guida. Il rasaerba segue quindi il cavo guida fino alla stazione di ricarica.

Il cavo guida è un cavo che viene posato dalla stazione di ricarica verso, per esempio, una parte distante dell'area di lavoro o attraverso un passaggio stretto, per poi essere collegato al cavo perimetrale. Per ulteriori informazioni, vedere *3.6 Installazione del cavo guida*.



3. Installazione

Questo capitolo descrive come installare il rasaerba robotizzato Husqvarna. Prima di iniziare l'installazione, leggere il precedente capitolo *2. Presentazione.*

Inoltre, leggere l'intero capitolo prima di iniziare l'installazione. Anche la modalità di installazione incide sulla capacità di funzionamento del rasaerba robotizzato. Per questo è importante pianificare con cura l'installazione.

La pianificazione è più semplice se si traccia un disegno schematico dell'area di lavoro, compresi tutti gli ostacoli. In questo modo è più semplice vedere le posizioni ideali per la stazione di ricarica, il cavo perimetrale e il cavo guida. Tracciare sul disegno schematico il percorso del cavo perimetrale e del cavo guida.

Nel capitolo *7. Esempi di installazione,* sono riportati alcuni esempi di installazione.

Visitare inoltre il sito www.automower.com per ulteriori descrizioni e suggerimenti relativi all'installazione.

Eseguire l'installazione effettuando nell'ordine le seguenti operazioni:

3.1 Preparativi.

3.2 Installazione della stazione di ricarica.

3.3 Ricarica della batteria.

3.4 Installazione del cavo di limitazione.

3.5 Collegamento del cavo di limitazione.

3.6 Installazione del cavo guida.

3.7 Controllo dell'installazione.

3.8 Primo avviamento e calibratura

3.9 Verifica dell'aggancio alla stazione di ricarica

La stazione di ricarica, il cavo perimetrale e il cavo guida devono essere collegati per poter eseguire un avviamento completo.

3.1 Preparativi

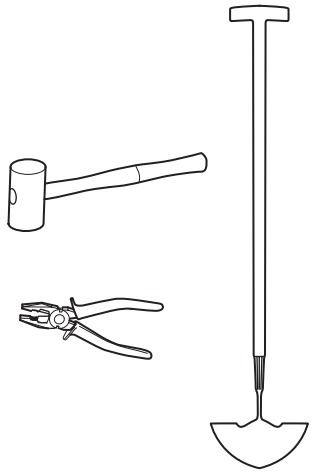
1. Se l'erba all'interno dell'area di lavoro è più alta di 10 cm, tagliarla con un normale rasaerba, quindi raccogliere l'erba tagliata.
2. Leggere attentamente tutte le fasi dell'installazione.
3. Controllare che vi siano tutte le parti richieste per l'installazione. I numeri fra parentesi si riferiscono alla figura dettagliata *2.1 Descrizione delle parti*.
   - Istruzioni per l'uso (24)
   - Rasaerba robotizzato
   - Stazione di ricarica (6)



- Cavo per cavo perimetrale e cavo guida (16)
- Trasformatore (20)
- Cavo a bassa tensione (17)
- Picchetti (21)
- Connettore per il collegamento del cavo con la stazione di ricarica. (18)
- Viti per la stazione di ricarica (19)
- Astina di misurazione (22)
- Giunti per il cavo (23)

Per l’installazione sono necessari anche:

- Martello/mazzuolo di plastica per facilitare l'inserimento dei picchetti nel terreno.
- Un’asta combinata per tagliare il cavo perimetrale e serrare le unità di contatto tra loro.
- Tagliabordi/vanga, se il cavo perimetrale deve essere interrato. Installazione della stazione di ricarica

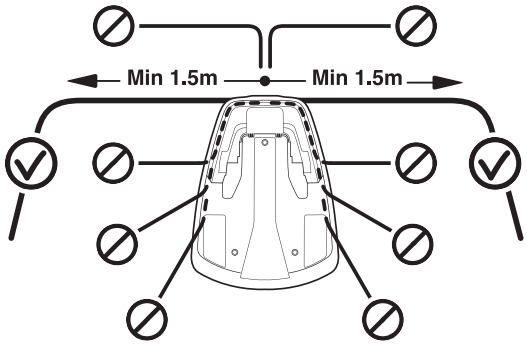


3.2 Installazione della stazione di ricarica

Posizionamento ottimale della stazione di ricarica

Nel decidere quale sia la posizione migliore per la stazione di ricarica, prendere in considerazione i seguenti aspetti.

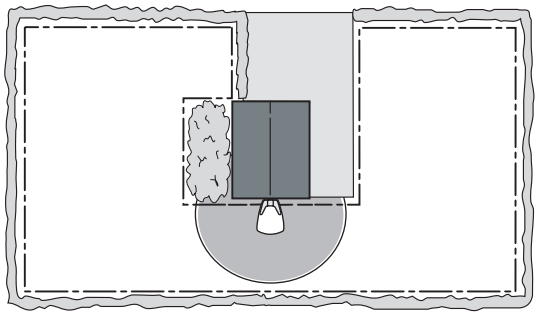
- Lasciare uno spazio libero di 3 metri davanti alla stazione di ricarica.
- Deve essere possibile posizionare il cavo perimetrale diritto della lunghezza minima di 1,5 metri a destra e sinistra della stazione di ricarica.
- Vicino a una presa di rete. Il cavo a bassa tensione fornito in dotazione è lungo 10 metri. È possibile acquistare come accessorio un cavo a bassa tensione della lunghezza di 20 metri. Contattare il rivenditore per maggiori informazioni.
- Una superficie piana sulla quale posizionare la stazione di ricarica.
- Protezione dagli schizzi d'acqua, per esempio dell'impianto di irrigazione.
- Protezione dalla luce diretta del sole.
- Posizionare nella parte più bassa di un'area di lavoro che abbia una pendenza consistente.



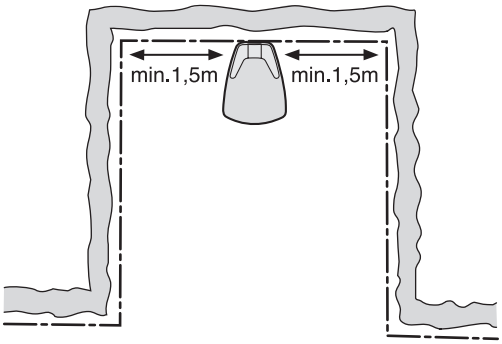
Per esempi della migliore posizione di installazione della stazione di ricarica, vedere *7. Esempio di giardino*.

3. INSTALLAZIONE

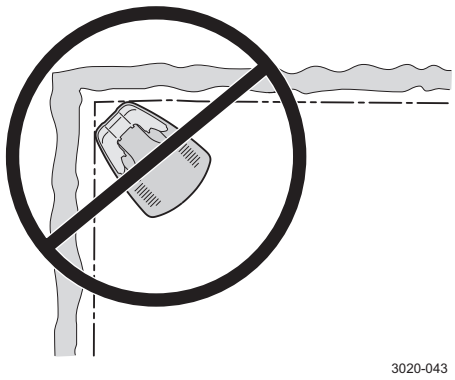
La stazione di ricarica deve essere posizionata lasciando un ampio spazio libero sul davanti (almeno 3 metri). Inoltre deve essere collocata in posizione centrale nell'area di lavoro, in modo che il rasaerba robotizzato possa raggiungere più facilmente tutte le zone dell'area di lavoro.



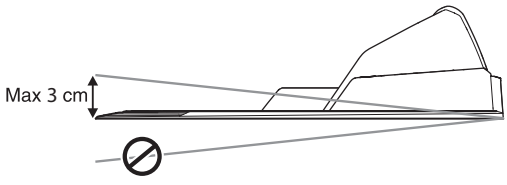
Non posizionare la stazione di ricarica in luoghi ristretti all'interno dell'area di lavoro. Deve essere presente un cavo perimetrale diritto, della lunghezza minima di 1,5 metri, a destra e sinistra della stazione di ricarica. Il cavo deve essere posizionato diritto facendolo partire dal lato posteriore della stazione di ricarica. Diversamente, il rasaerba potrebbe inserirsi lateralmente nella stazione di ricarica e incontrare difficoltà durante l'aggancio.



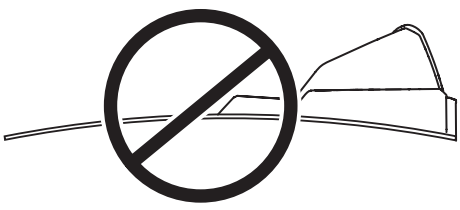
Non posizionare la stazione di ricarica in un angolo dell'area di lavoro.



La stazione di ricarica deve essere posizionata su un terreno relativamente piano. Il lato anteriore della stazione di ricarica deve essere al massimo 3 cm più in alto del lato posteriore. Il lato anteriore della stazione di ricarica non deve mai essere più in basso del lato posteriore.

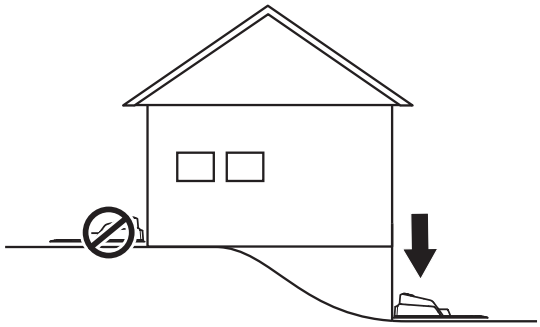


La stazione di ricarica deve essere posizionata in modo che la relativa piastra non si pieghi.

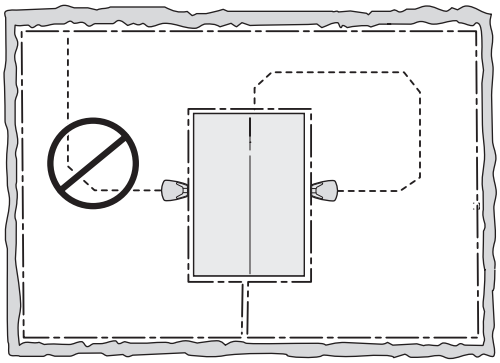


3. INSTALLAZIONE

Se l'installazione viene effettuata in un'area di lavoro con pendenza ripida (per esempio attorno a una casa in collina), la stazione di ricarica deve essere posizionata in fondo al pendio. In questo modo è più semplice per il rasaerba seguire il cavo guida fino alla stazione di ricarica.



La stazione di ricarica non deve essere installata su un'isola poiché così facendo si riducono le possibilità di posizionare il cavo guida in modo ottimale. Se tuttavia la stazione di ricarica deve essere necessariamente installata su un'isola, anche il cavo guida deve essere collegato all'isola. Vedere immagine a lato. Per maggiori informazioni sulle isole, leggere il capitolo *3.4 Installazione del cavo perimetrale.*

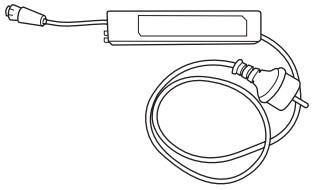


Collegare il trasformatore

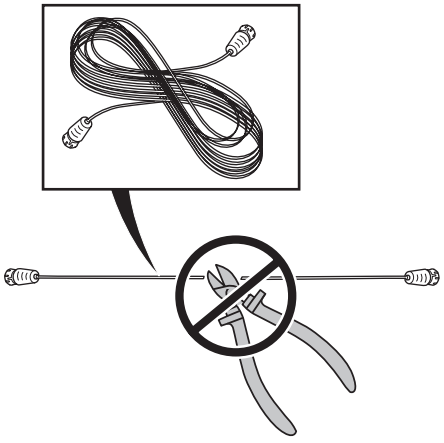
Nello scegliere la posizione del trasformatore, prendere in considerazione quanto segue.

- Vicinanza alla stazione di ricarica.
- Protezione dalla pioggia.
- Protezione dalla luce diretta del sole.

Se il trasformatore è collegato a una presa elettrica all'esterno, deve essere adatto all'uso all'aperto.

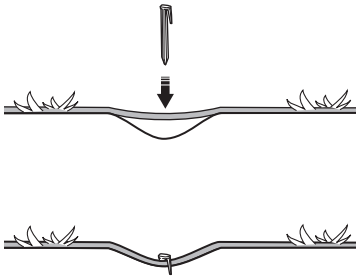


Il cavo a bassa tensione che conduce al trasformatore è lungo 10 metri e non può essere accorciato o allungato.



3. INSTALLAZIONE

Il cavo a bassa tensione può incrociare l'area di lavoro. Il cavo a bassa tensione deve essere fissato con picchetti o interrato e l'altezza di taglio deve essere tale da impedire alle lame del disco di venire a contatto con il cavo a bassa tensione.

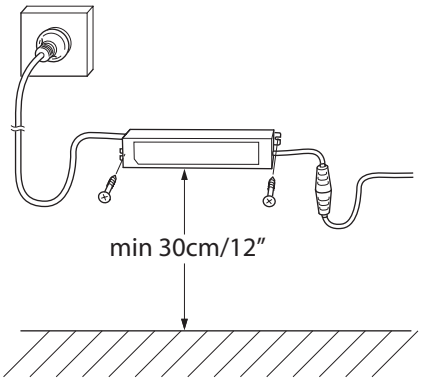


Accertarsi che il cavo a bassa tensione sia posizionato lungo il terreno e fissato con graffe da 75 cm. Il cavo deve trovarsi vicino al terreno, così che non possa essere tagliato prima che le radici dell'erba vi siano cresciute sopra.

Il trasformatore deve essere posizionato in un’area ben ventilata e al riparo dalla luce solare diretta. Il trasformatore deve essere posizionato sotto un tetto.

Per il collegamento del trasformatore alla presa a muro, si consiglia l’utilizzo di un salvavita.

Il trasformatore deve essere montato su una superficie verticale, per esempio una parete della casa. Montare il trasformatore con viti nei due punti di fissaggio. Le viti di fissaggio non sono incluse. Scegliere viti adatte per il materiale della parete.



Montare il trasformatore ad altezza tale che il trasformatore non corra il rischio di essere immerso in acqua (minimo 30 cm dal suolo). Il trasformatore non deve mai essere posizionato a terra.

Importante

Il cavo a bassa tensione non deve essere né accorciato né allungato.

Importante

Posizionare il cavo a bassa tensione in modo che le lame del disco non vengano mai a contatto con lo stesso.

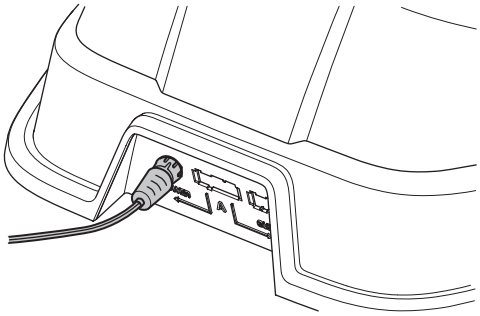
Importante

Utilizzare la spina per scollegare la stazione di ricarica, ad esempio prima della pulizia o della riparazione del cavo.

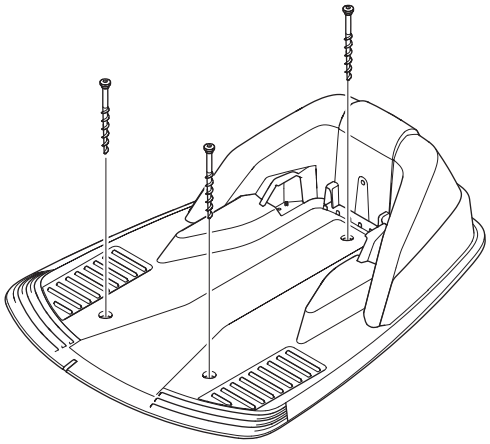
3. INSTALLAZIONE

Installazione e collegamento della stazione di ricarica

1. Posizionare la stazione di ricarica in un punto adatto.
2. Collegare il cavo a bassa tensione alla stazione di ricarica.
3. Collegare il cavo di alimentazione del trasformatore a una presa di rete da 230 V. Se la presa di rete è all'esterno, è importante che il trasformatore sia protetto dalla luce solare diretta.



4. Fissare la stazione di ricarica al suolo utilizzando le viti fornite. Accertarsi che le viti siano avvitate completamente nell'accecatura.



Importante

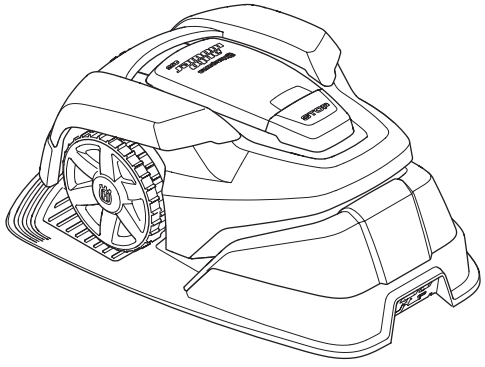
Non è consentito praticare nuovi fori nella piastra. Per fissare la piastra al terreno, utilizzare esclusivamente i fori esistenti.



Importante

Non calpestare mai la piastra della stazione di ricarica.

3.3 Ricarica della batteria



Il rasaerba deve essere caricato non appena la stazione di ricarica è collegata. Posizionare l'interruttore principale su *1*.

Collocare il rasaerba robotizzato nella stazione di carica per caricare la batteria durante la posa dei cavi perimetrali e dei passafili.

Se la batteria è scarica, occorrono da 80 a 100 minuti per caricarla completamente.

Importante

Non utilizzare mai Automower® prima di aver completato l'installazione.

3. INSTALLAZIONE

3.4 Installazione del cavo di limitazione

Il cavo di limitazione può essere installato come descritto di seguito.

1. Fissare il cavo al terreno per mezzo dei picchetti.

   È preferibile aggraffare a terra il cavo perimetrale se si desidera effettuare modifiche al cavo perimetrale nelle prime settimane di utilizzo. Dopo qualche settimana, l'erba crescerà sopra il cavo rendendolo invisibile. Usare un martello/mazzuolo di plastica e i picchetti forniti in dotazione per eseguire l'installazione.

2. Interrare il cavo.

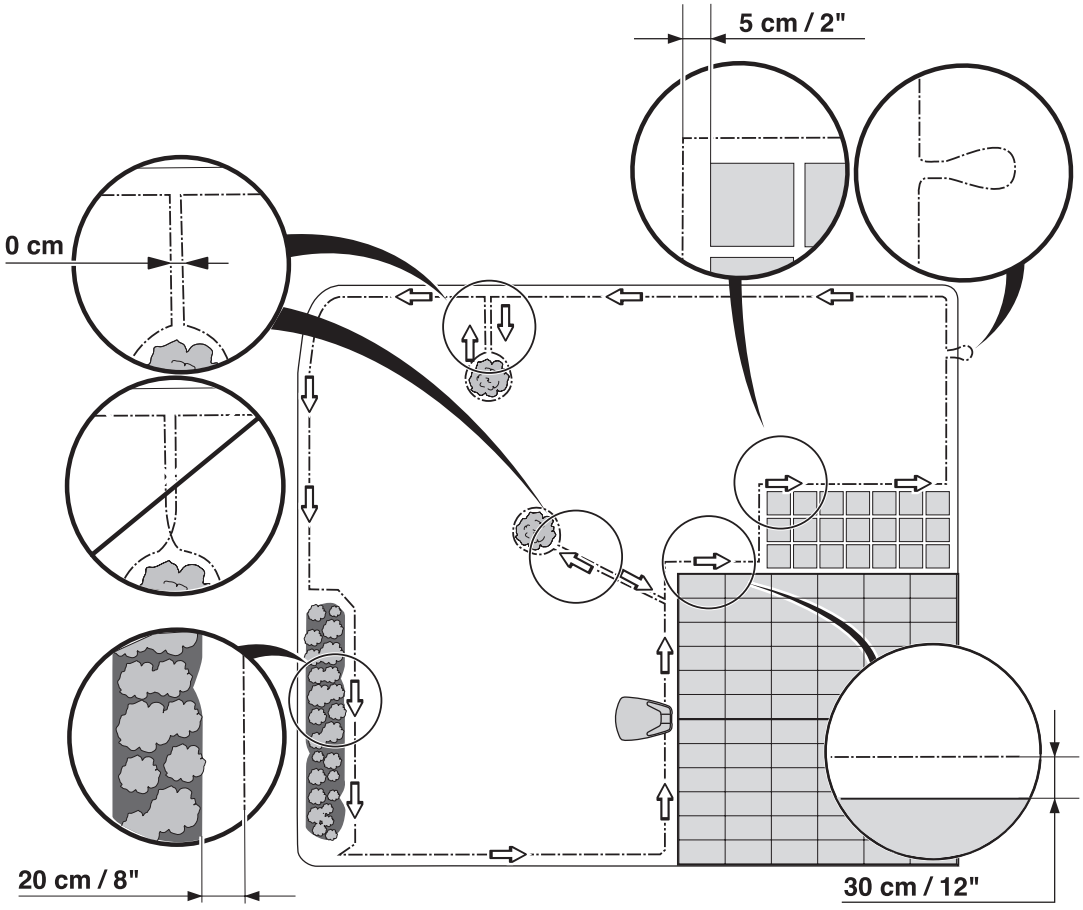
   È preferibile interrare il cavo perimetrale se si desidera diserbare o aerare il prato. All'occorrenza, è possibile combinare questi due metodi fissando con picchetti una parte del cavo perimetrale e interrando la parte rimanente. Il cavo può essere interrato usando per esempio un tagliabordi o una vanga. Accertarsi di posizionare il cavo perimetrale ad una profondità di almeno 1 cm e massimo 20 cm nel suolo.

Scelta della posizione del cavo perimetrale

Il cavo perimetrale deve essere posizionato in modo da rispettare le seguenti condizioni.

- Deve formare un anello intorno all'area di lavoro per il rasaerba robotizzato. Devono essere utilizzati solo cavi perimetrali Husqvarna appositamente progettati per resistere all'umidità del terreno che altrimenti potrebbe danneggiare facilmente i cavi.
- La distanza tra il rasaerba robotizzato e il cavo in qualsiasi punto dell'intera area di lavoro non deve superare mai i 15 metri.
- La lunghezza totale del cavo perimetrale non supera i 250 metri.
- Devono essere disponibili 20 cm di cavo extra al quale collegare in seguito il cavo guida. Vedere *3.6 Installazione del cavo guida* a pagina 31.

In base a ciò che si trova attorno all'area di lavoro, il cavo perimetrale deve essere posizionato a diverse distanze dai vari ostacoli. L'illustrazione seguente mostra come posizionare il cavo perimetrale attorno all'area di lavoro e agli ostacoli. Usare l'astina di misurazione in dotazione per determinare la distanza corretta (vedere *2.1 Descrizione delle parti* a pagina 12).

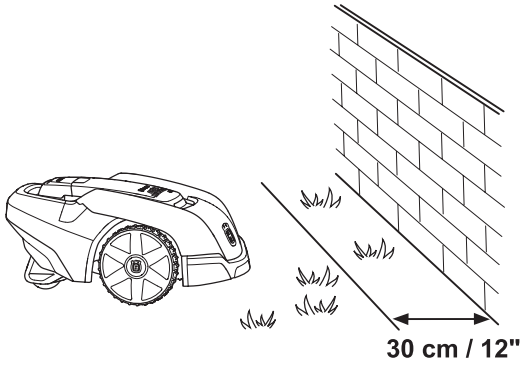


3. INSTALLAZIONE

Delimitazioni dell'area di lavoro

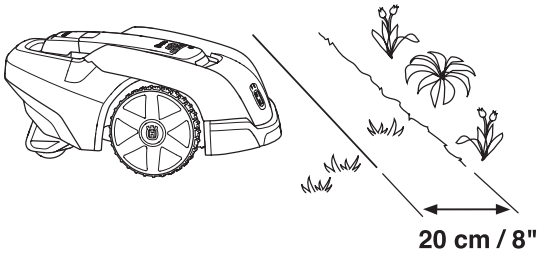
Se l’area di lavoro è delimitata da un ostacolo alto, ad esempio una parete o un muretto, sistemare il cavo di limitazione ad almeno 30 cm dall’ostacolo. Questo permetterà di evitare la collisione del rasaerba robotizzato con l'ostacolo e di ridurre l'usura dell'unità.

Non viene falciata l'area fino a circa 20 cm da un ostacolo fisso.



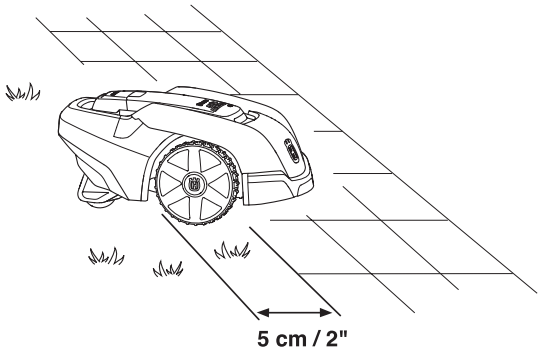
Se l’area di lavoro è delimitata da un fossetto, ad esempio quello di un’aiuola, o un ostacolo basso, ad esempio un cordolo (3 - 5 cm), il cavo di limitazione deve essere sistemato a 20 cm dal bordo dell’area di lavoro. In tal modo si evita che le ruote entrino nel fossetto o salgano sul cordolo.

Non viene falciata l'erba su un'area fino a circa 12 cm dal bordo di fossi/pietre.



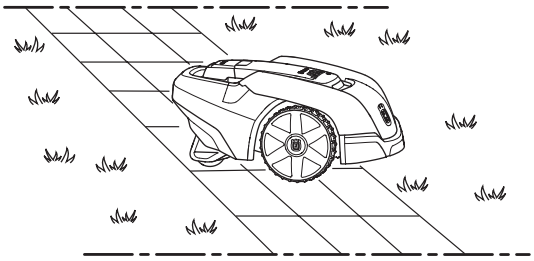
Se l'area di lavoro confina con un viottolo in selciato o simile a livello con il prato, è possibile consentire al rasaerba di salire leggermente sul viottolo. In tal caso, il cavo di limitazione deve essere sistemato a 5 cm dal bordo del vialetto.

Tutta l'erba lungo i lati dei marciapiedi sarà tagliata.



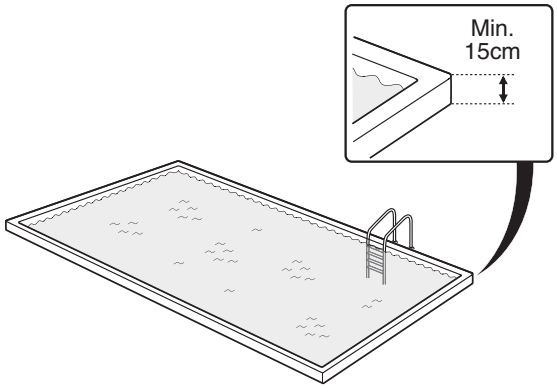
Se l'area di lavoro è divisa da un viottolo in lastre di cemento armato a livello con il prato, è possibile consentire al rasaerba di salire sul viottolo. Può essere utile sistemare il cavo di limitazione sotto le piastrelle oppure nella fuga fra le piastrelle.

NB - Rasaerba robotizzato non deve mai passare sopra ghiaia, pacciame o materiali simili che potrebbero danneggiarne le lame.



Importante

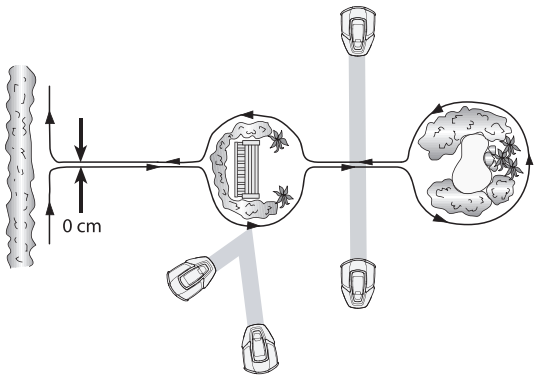
Se l'area di lavoro è in prossimità di corpi idrici, pendenze, dirupi o strade pubbliche, il cavo perimetrale deve essere dotato di una recinzione fissa supplementare o simile equipaggiamento. Ciò serve ad evitare sempre che il rasaerba robotizzato finisca fuori dall'area di lavoro.



3. INSTALLAZIONE

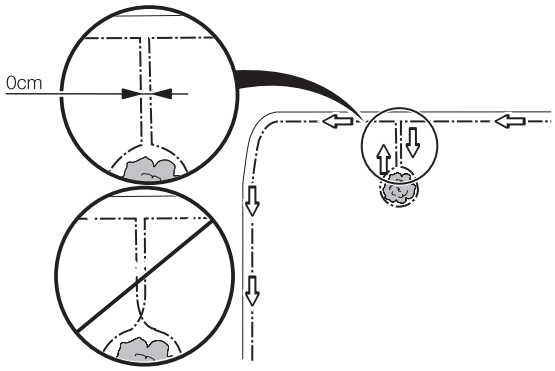
Delimitazioni interne all'area di lavoro

Utilizzare il cavo di limitazione per delimitare internamente l'area di lavoro, creando isole intorno agli ostacoli sensibili agli urti, ad esempio aiuole, cespugli e fontane. Sistemare il cavo fino all'ostacolo da delimitare, aggirarlo e riportare il cavo lungo il percorso precedente. Se si utilizzano picchetti, sistemare i cavi di andata e ritorno sotto lo stesso picchetto. Se i cavi di limitazione di andata e ritorno sono adiacenti, il rasaerba può oltrepassarlo.



Non occorre delimitare con il cavo di limitazione gli ostacoli che resistono agli urti, ad esempio alberi e cespugli più alti di 15 cm. In caso di collisione con un ostacolo di questo tipo, il rasaerba robotizzato cambierà direzione.

Per un funzionamento sicuro e silenzioso, è consigliabile delimitare tutti gli ostacoli fissi che si trovano nell'area di lavoro.

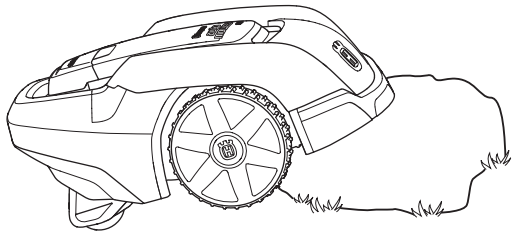


I cavi perimetrali di andata e ritorno da un'isola non devono incrociarsi.

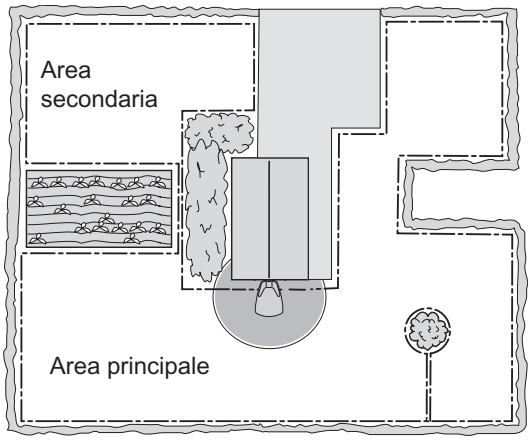
Gli ostacoli leggermente inclinati, ad esempio pietre o alberi grandi con radici sporgenti, devono essere delimitati o rimossi. In caso contrario, il rasaerba robotizzato può salire su questo tipo di ostacolo, danneggiando così le lame.

Aree secondarie

Se l'area di lavoro comprende due aree tra le quali il rasaerba ha difficoltà a spostarsi, è consigliabile creare un'area secondaria. Ne sono un esempio le pendenze del 25% o un passaggio più stretto di 60 cm. In tal caso, sistemare il cavo di limitazione intorno all'area secondaria in modo da formare un'isola esterna all'area principale.



Il rasaerba robotizzato deve essere trasferito manualmente dall'area principale alla secondaria quando si deve tagliare l'erba dell'area secondaria. È necessario ricorrere alla modalità operativa MAN quando il rasaerba non è in grado di spostarsi automaticamente dall'area secondaria alla stazione di ricarica. Vedere *5.1 Selezione della modalità operativa* a pagina 42. In questa modalità, il rasaerba robotizzato non cerca mai la stazione di ricarica e continua a tagliare il prato finché la batteria non si esaurisce. Una volta che la batteria è scarica, il rasaerba si arresta e sul display viene visualizzato il messaggio "*Necessita carica manuale*". A questo punto, collocare il rasaerba nella stazione di ricarica per caricare la batteria. Se dopo la ricarica si deve tagliare il prato dell'area di lavoro principale, è consigliabile passare alla modalità operativa Auto prima di collocare il rasaerba nella stazione di ricarica.



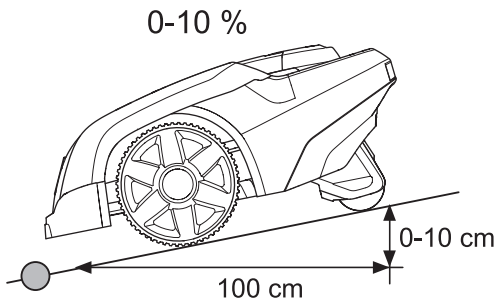
3. INSTALLAZIONE

Passaggi durante il taglio

Evitare di creare passaggi e aree lunghi e stretti (inferiori a 1,5 - 2 metri). Durante il taglio, il rasaerba robotizzato può restare nel passaggio o nell'area per un certo periodo di tempo. In tal caso, l'erba si appiattisce.

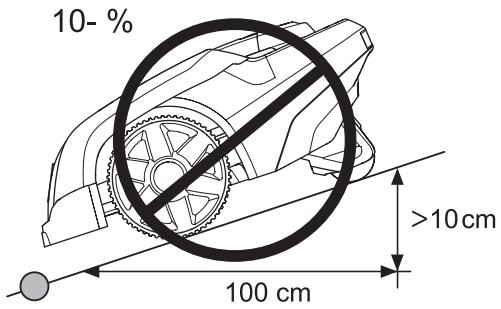
Pendenze

Il cavo di limitazione può essere sistemato trasversalmente a una pendenza inferiore al 10 %.



Non sistemare il cavo di limitazione trasversalmente a una pendenza superiore al 10 %, in quanto il rasaerba robotizzato può avere difficoltà a girarsi. In tal caso, il rasaerba si ferma e visualizza il messaggio di guasto Fuori area di lavoro. Quanto detto vale soprattutto se il terreno è umido e sussiste il rischio di slittamento delle ruote.

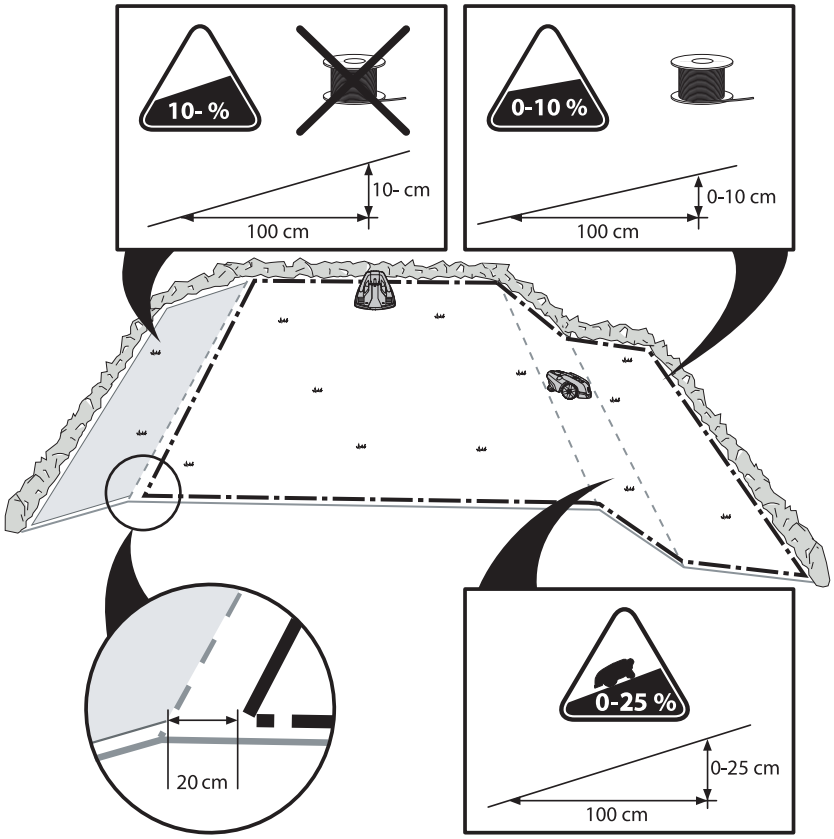
Comunque, nel caso in cui sia presente un ostacolo (ad es. una recinzione o una fitta siepe) che il rasaerba robotizzato potrebbe incontrare, il cavo perimetrale può essere posizionato lungo una pendenza superiore al 10%.



3. INSTALLAZIONE

Il rasaerba robotizzato è in grado di tagliare l'erba all'interno dell'area di lavoro fino a una pendenza di 25 cm per metro lineare (25%). Le superfici che presentano una pendenza maggiore devono essere delimitate con il cavo di limitazione.

Se alcune parti del perimetro dell'area di lavoro presentano una pendenza maggiore a 10 cm per metro di lunghezza (10 %), il cavo di limitazione deve essere sistemato sul terreno piano a circa 20 cm dall'inizio della pendenza.



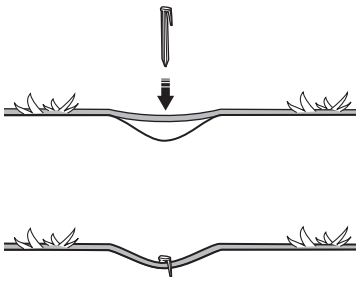
3. INSTALLAZIONE

Sistemazione del cavo di limitazione

Se si intende aggraffare al suolo il cavo perimetrale, procedere come segue:

- Tagliare l'erba molto bassa con un rasaerba standard o un decespugliatore nel punto in cui verrà posato il cavo. In tal modo è più facile sistemare il cavo a contatto con il terreno e si riduce il rischio che il rasaerba tagli il cavo o ne danneggi l'isolamento.
- Controllare che il cavo perimetrale sia a contatto con il terreno e fissarlo con picchetti distanziati di circa 75 cm. Il cavo deve essere sempre a contatto con il terreno per evitare che venga tagliato prima che l'erba lo ricopra.

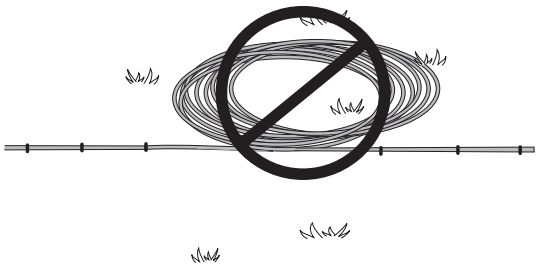
  Fissare i picchetti nel terreno con un martello. Fare attenzione quando si inseriscono le graffe e accertarsi che il cavo non sia sotto sforzo. Posare il cavo in modo da evitare angoli stretti.



Se il cavo perimetrale deve essere interrato, procedere come segue:

- Controllare che il cavo di limitazione sia interrato fra 1 e 20 cm di profondità. Il cavo può essere interrato usando per esempio un tagliabordi o una vanga.

Usare l'astina di misurazione in dotazione come guida per l'installazione del cavo perimetrale. In questo modo è possibile impostare la distanza corretta tra il cavo perimetrale e il perimetro/ostacolo. L'astina di misurazione è separata dalla confezione.



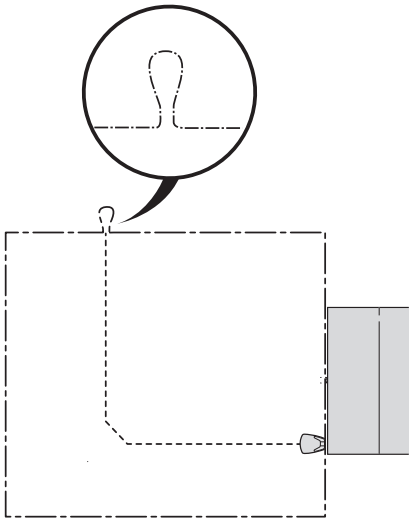
Importante

Il cavo supplementare non deve essere arrotolato all'esterno del cavo di limitazione. Tale azione potrebbe arrestare il rasaerba robotizzato.

3. INSTALLAZIONE

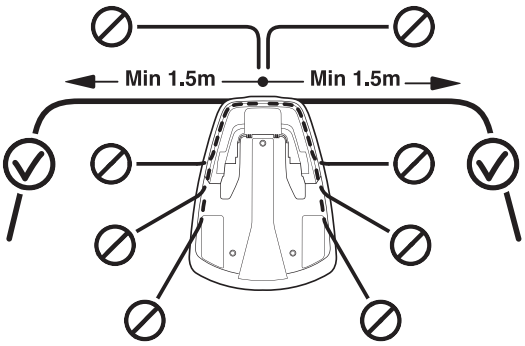
Anello per il collegamento del cavo guida

Per facilitare il collegamento del cavo perimetrale, è consigliabile creare un anello con circa 20 cm di cavo perimetrale extra in corrispondenza del punto in cui sarà poi collegato il cavo guida. È consigliabile stabilire la collocazione del cavo guida prima di posizionare il cavo perimetrale. Vedere *3.6 Installazione del cavo guida* a pagina 31.



Sistemazione del cavo di limitazione verso la stazione di ricarica

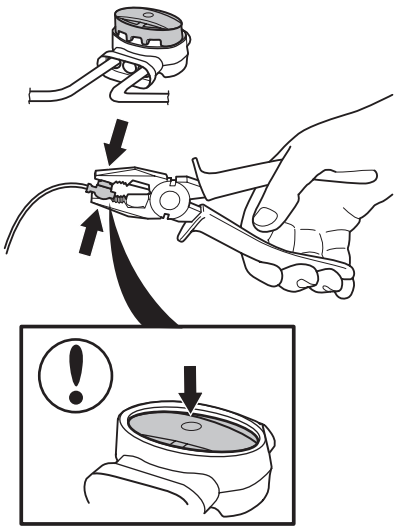
Il cavo perimetrale deve essere allineato con l'estremità posteriore della stazione di ricarica e a una distanza minima di 1,5 metri da tale unità, sia a destra che a sinistra. Fare riferimento alla figura. Se il cavo perimetrale viene posato in un altro modo, il rasaerba robotizzato potrà avere difficoltà a trovare la stazione di ricarica.



Applicazione di giunti al cavo di limitazione

Usare un giunto originale se il cavo perimetrale non è abbastanza lungo e occorre collegare altri cavi. Questi sono stagni e garantiscono un collegamento elettrico sicuro.

Inserire le estremità dei cavi nel giunto. Verificare che i cavi siano inseriti completamente nel giunto in modo che le estremità siano visibili attraverso l'area trasparente sull'altro lato del giunto. Quindi premere a fondo il pulsante sul lato superiore del giunto. Usare un paio di pinze se il pulsante del giunto risulta difficile da premere soltanto con le dita.



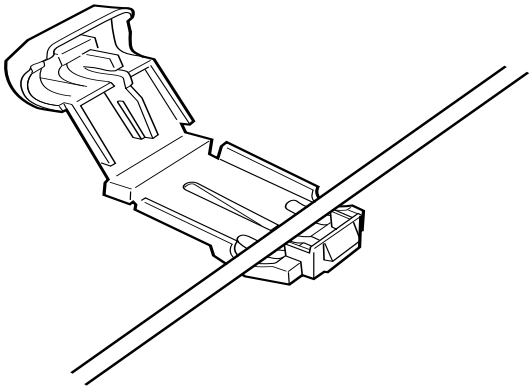
Importante

Cavi a doppino o un capocorda a vite isolato con nastro isolante non costituiscono giunzioni soddisfacenti. L'umidità del terreno provoca l'ossidazione dei giunti e, dopo un certo tempo, l'interruzione del circuito.

3. INSTALLAZIONE

3.5 Collegamento del cavo di limitazione

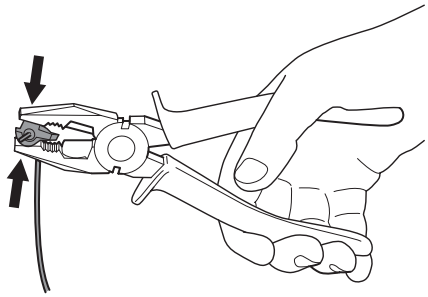
Collegare il cavo di limitazione alla stazione di ricarica:



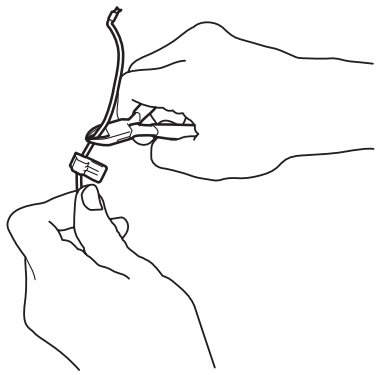
Importante

Il cavo di limitazione non deve essere incrociato in sede di collegamento alla stazione di ricarica.Il connettore destro deve essere collegato al terminale metallico destro sulla stazione di ricarica e l'estremità sinistra del cavo al connettore sinistro.

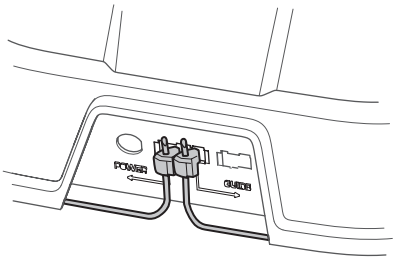
1. Inserire le estremità del cavo nei connettori:
   - Aprire il connettore.
   - Inserire il cavo nella scanalatura del connettore.
2. Chiudere i connettori con un paio di pinze. Premere finché non si sente un clic.



3. Tagliare l'eventuale cavo perimetrale in eccesso di 1 o 2 cm su ogni connettore.



4. Premere il connettore sui pin di contatto della stazione di ricarica contrassegnati con AL (sinistra) e AR (destra).



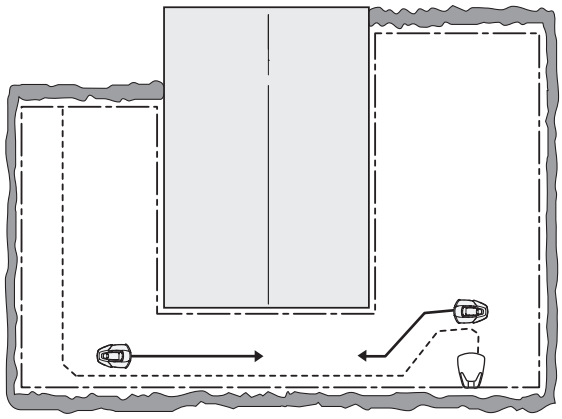
Importante

L'estremità destra del cavo deve essere collegata al connettore destro sulla stazione di ricarica e l'estremità sinistra al connettore sinistro.

3.6 Installazione del cavo guida

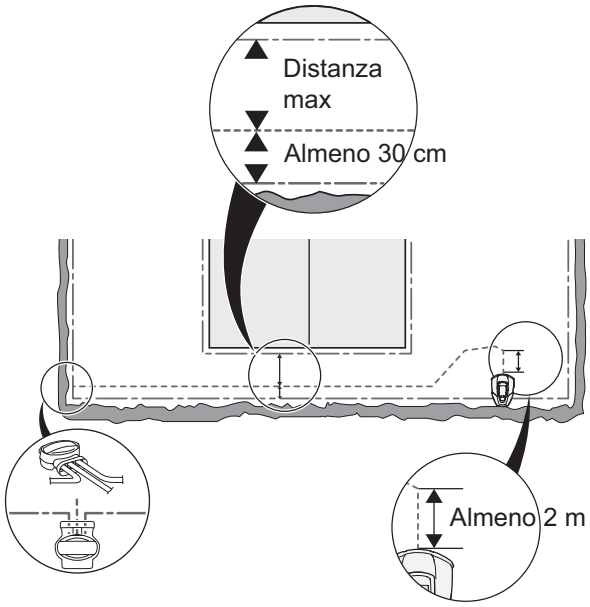
Il cavo guida viene utilizzato dal rasaerba per trovare la strada di ritorno alla stazione di ricarica, ma anche per guidarlo verso le zone più lontane del giardino.

Per garantire un taglio uniforme su tutto il prato, il rasaerba può seguire il cavo guida dalla stazione di ricarica all'incrocio del cavo guida con il cavo perimetrale e iniziare a tagliare in quel punto. In base alla configurazione del giardino, occorrerà regolare la frequenza con cui il rasaerba seguirà il cavo guida dalla stazione di ricarica. Vedere *6.4 Giardino* a pagina 47.



Il rasaerba deve lavorare a distanze diverse dal cavo guida per ridurre il rischio di tracciare solchi quando il rasaerba lo segue in entrata e uscita dalla stazione di ricarica. L'area accanto al cavo usata dal rasaerba è chiamata Corridoio.

Il rasaerba si sposta sempre verso la sinistra del cavo guida, osservando frontalmente la stazione di ricarica. Il corridoio si trova quindi a sinistra del cavo guida. Durante l'installazione è quindi importante prevedere uno spazio il più libero possibile a sinistra del cavo guida, osservando frontalmente la stazione di ricarica. Non è possibile posizionare il cavo guida a meno di 30 cm dal cavo perimetrale.



Come il cavo perimetrale, anche il cavo guida può essere fissato al terreno con picchetti o interrato.

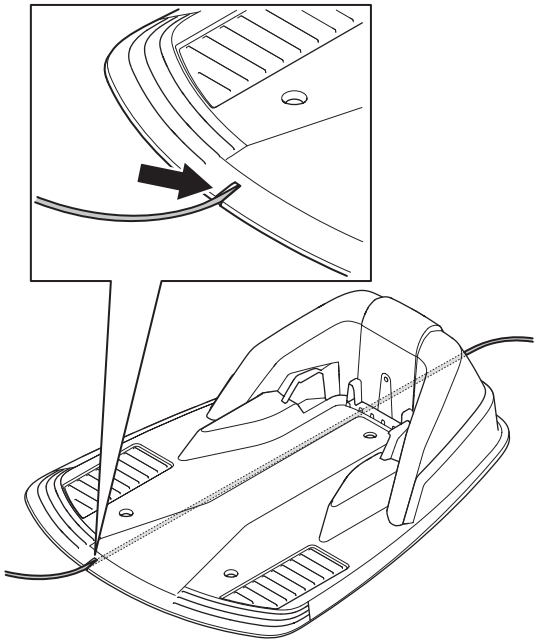
Importante

È importante creare uno spazio il più libero possibile a sinistra del cavo guida, osservando frontalmente la stazione di ricarica.

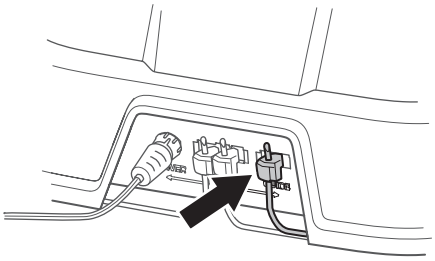
3. INSTALLAZIONE

Sistemazione e collegamento del cavo guida

1. Condurre il cavo attraverso la feritoia nel lato inferiore della piastra del caricabatterie.



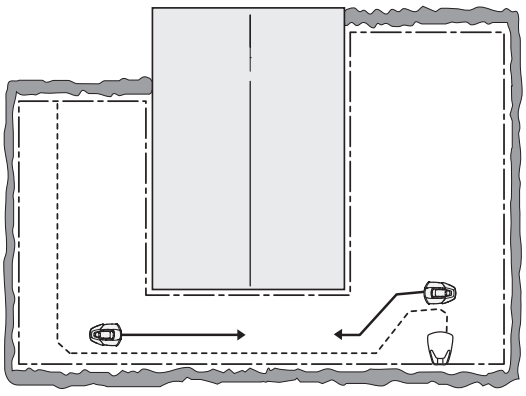
2. Montare il connettore sul cavo guida come già fatto per il cavo perimetrale, seguendo le istruzioni riportate nella sezione *3.5 Collegamento del cavo di limitazione*. Collegarlo al connettore di contatto sulla stazione di ricarica indicato con ‘guide’ (guida).



3. Fare uscire il cavo guida di almeno 2 metri dal bordo anteriore della piastra di ricarica.

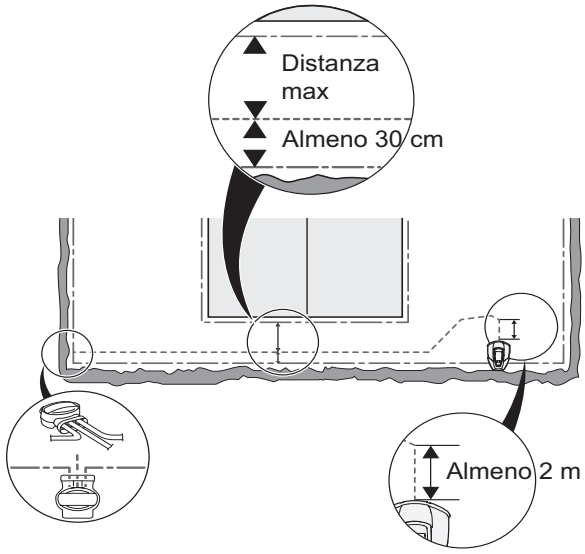
   Se il cavo guida deve essere posato in un passaggio:

   - il rasaerba robotizzato segue il lato del cavo guida, dallo stesso lato del cavo, da e verso la stazione di ricarica. Questo significa che il rasaerba robotizzato si sposta sempre sul lato sinistro del cavo guida, frontalmente rispetto alla stazione di ricarica.

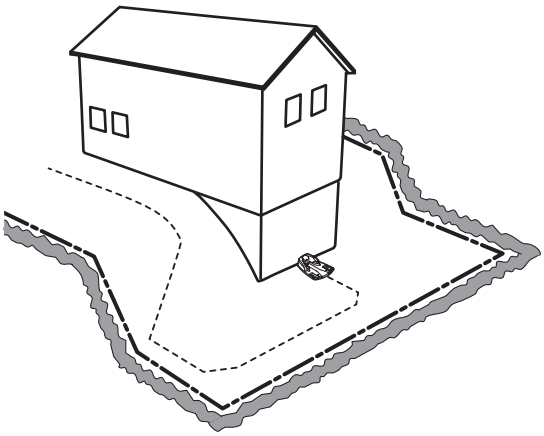


3. INSTALLAZIONE

- - Sistemare quindi il cavo guida nel passaggio in modo tale che il rasaerba abbia più spazio possibile per procedere. La distanza tra il cavo perimetrale e il cavo guida deve tuttavia essere di almeno 30 cm.

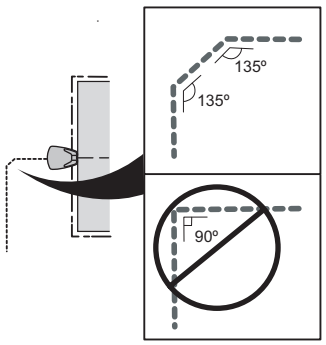


Se il cavo guida deve essere installato su una pendenza ripida, può essere utile posare il cavo obliquamente rispetto alla pendenza. In questo modo è più semplice per il rasaerba seguire il cavo guida sulla pendenza.



Posare il cavo in modo che non formi angoli stretti. In caso contrario, il rasaerba può avere difficoltà a seguire il cavo guida.

4. Sistemare il cavo guida nel punto in cui si desidera effettuare il collegamento al cavo perimetrale.
5. Sollevare il cavo di limitazione. Tagliare il cavo di limitazione con un paio di pinze o simili.

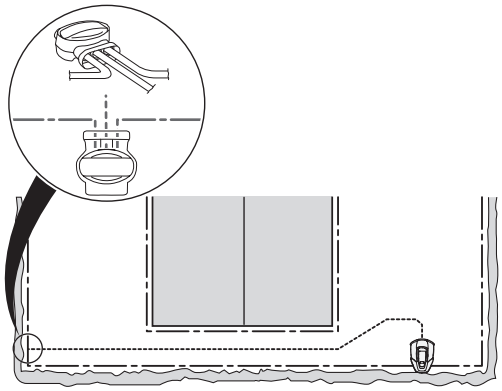


6. Collegare il cavo guida al cavo di limitazione per mezzo di un giunto:

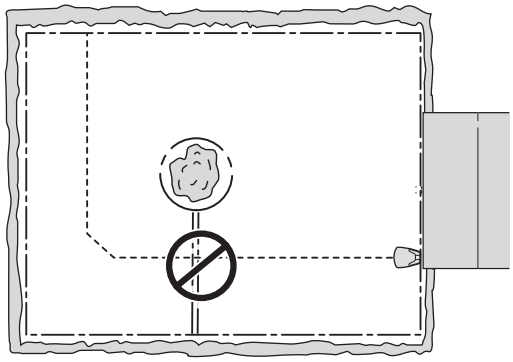
   Inserire il cavo perimetrale in ognuno dei fori del giunto. Inserire il cavo guida nel foro centrale del giunto. Verificare che i cavi siano inseriti completamente nel giunto in modo che le estremità siano visibili attraverso l'area trasparente sull'altro lato del giunto.

   Usare delle pinze per comprimere completamente il pulsante sul giunto.

   La scelta dei fori per collegare ciascun cavo può essere casuale.



7. Fissare il giunto al terreno con picchetti o interrarlo.



Importante

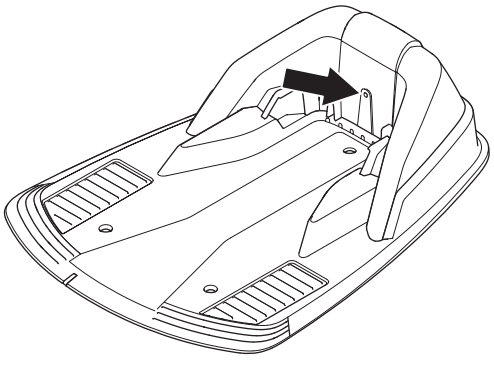
Il funzionamento del cavo guida dipende dalla conformazione dell'area di lavoro. Si raccomanda quindi di provare l'installazione con la funzione *Test ENTRATA*, vedere *6.4 Giardino* **pagina 47.**

Importante

Il cavo guida non può attraversare il cavo perimetrale, per esempio un cavo perimetrale posato a isola.

3.7 Controllo dell'installazione

Verificare il segnale del cavo controllando la spia sulla stazione di ricarica.



- Luce verde fissa = il segnale è buono.
- Luce blu lampeggiante = interruzione nel cavo perimetrale, segnale assente.
- Luce gialla lampeggiante = interruzione del cavo guida, segnale guida assente.
- Luce rossa lampeggiante = interruzione nella piastra dell'antenna della stazione di ricarica. Per l'assistenza, contattare il rivenditore, vedi Promemoria a pagina 4.
- Luce blu fissa = segnale debole. Questa situazione può essere dovuta all'anello perimetrale troppo lungo o al cavo danneggiato. Se il rasaerba funziona ancora, non costituisce un problema.
- Luce rossa fissa = guasto in una scheda a circuito stampato nella stazione di ricarica. Il guasto deve essere corretto da un rivenditore autorizzato.

Vedere *9.2 Spia della stazione di carica* a pagina 69 se la luce della spia non è verde e fissa.

3.8 Primo avviamento e calibratura

Prima di usare il rasaerba, è necessario avviare la sequenza di avviamento dal menu del rasaerba e una calibratura automatica del segnale guida. La calibratura è inoltre un utile strumento per verificare che l'installazione del cavo guida sia stata effettuata in modo tale da permettere al rasaerba di seguire facilmente il cavo guida dalla stazione di ricarica.

1. Aprire lo sportello del pannello di comando premendo il tasto **STOP**.
2. Portare l'interruttore principale in posizione *1*.

   Alla prima accensione rasaerba robotizzato, si attiva una sequenza di avviamento. Viene richiesto quanto segue:

   - Lingua
   - Formato ora
   - Ora corrente
   - Formato data
   - Data
   - Codice PIN a quattro cifre. Sono consentite tutte le combinazioni tranne 0000.

Importante

Utilizzare *Memo* a pagina 4 per prendere nota del codice PIN.

3. Posizionare il rasaerba nella stazione di ricarica come richiesto sul display. Il rasaerba avvierà la calibratura guida lasciando la stazione di ricarica e seguendo il cavo guida fino al punto in cui il cavo guida si collega con il cavo perimetrale e inizierà a tagliare da questo punto. Verificare che il rasaerba sia in grado di seguire il cavo guida per l'intero percorso.

   In caso contrario, ciò potrebbe dipendere da un'errata installazione del cavo guida. In tal caso, verificare che l'installazione sia stata eseguita come descritto in *3.6 Installazione del cavo guida* a pagina 31. Quindi, eseguire una nuova prova OUT (FUORI), vedere *6.4 Giardino* a pagina 47.

3.9 Verifica dell'aggancio alla stazione di ricarica

Prima di usare il rasaerba, verificare che quest'ultimo sia in grado di seguire il cavo guida per tutto il percorso fino alla stazione di ricarica e che si agganci senza problemi alla stazione di ricarica. Eseguire il test descritto di seguito.

1. Aprire lo sportello del pannello di comando premendo il pulsante **STOP**.
2. Posizionare il rasaerba accanto al punto in cui il cavo guida è collegato al cavo perimetrale. Posizionare il rasaerba a circa 2 metri dal cavo guida, con la parte anteriore di fronte al cavo guida.
3. Selezionare la modalità *Home* premendo il tasto con il simbolo casa e premere *OK* quando il cursore è su *Home*. Premere **Start** e chiudere lo sportello.
4. Verificare che il rasaerba segua il cavo guida per tutto il percorso fino alla stazione di ricarica e che si agganci alla stazione di ricarica. Il test può dirsi superato con successo solo se il rasaerba è in grado di seguire il cavo guida per tutto il percorso fino alla stazione di ricarica e di agganciarsi al primo tentativo. Se il rasaerba non è in grado di agganciarsi al primo tentativo, tenterà nuovamente in automatico. L'installazione non è stata eseguita correttamente se al rasaerba occorrono due o più tentativi per agganciarsi alla stazione di ricarica. In tal caso, verificare che la stazione di ricarica, il cavo perimetrale e il cavo guida siano installati nel rispetto delle istruzioni contenute nei Capitoli 3.2, 3.4 e 3.6.
5. Il rasaerba rimarrà nella stazione di ricarica finché non si seleziona la modalità operativa *Auto* o *Man.* Vedere *5.1 Selezione della modalità operativa* a pagina 42.

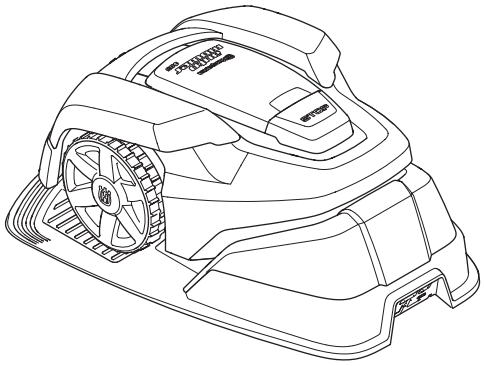
Il sistema di guida deve prima essere calibrato per ottenere risultati soddisfacenti dal test descritto sopra. Vedere *3.8 Primo avviamento e calibratura* a pagina 35.

4. Uso previsto

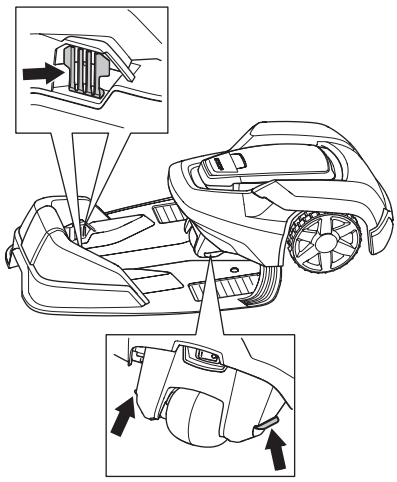
4.1 Ricarica di una batteria scarica

Se il rasaerba robotizzato è nuovo o è rimasto inutilizzato a lungo, la batteria è scarica e deve essere caricata prima dell'utilizzo. L'operazione di ricarica può richiedere da 80 a 100 minuti circa.

1. Portare l'interruttore principale in posizione *1*.
2. Portare il rasaerba robotizzato sulla stazione di ricarica. Aprire il coperchio e inserire il rasaerba più a fondo possibile per garantire il contatto tra il rasaerba e la stazione di ricarica.



3. Aprire lo sportello del pannello di comando. Il display mostra un messaggio che indica che la carica è in corso.



Avvertenza

Leggere le istruzioni di sicurezza prima di accendere il rasaerba robotizzato.



Avvertenza

Tenere mani e piedi lontani dalle lame rotanti. Non infilare mai le mani o i piedi sotto la scocca né avvicinarle se il motore è acceso.



4.2 Utilizzo del timer

Il prato non dovrebbe essere tagliato di recente per ottenere il miglior risultato di falciatura. Utilizzare la funzione timer (vedere*6.3 Timer* a pagina 46) per evitare un prato calpestato. Quando si imposta il timer, calcolare che il rasaerba robotizzato taglia circa 45 m^2 per ora e giorno (circa 30 m^2 per Automower® 305).

Esempio

Se l'area di lavoro è di 360 m^2, il rasaerba robotizzato deve essere in funzione per 8 ore al giorno (circa 12 ore per Automower® 305). I tempi sono approssimativi e dipendono, ad esempio, dalla qualità dell'erba, dall'affilatura della lama e dall'età della batteria.

Importante

Nei luoghi dove sono normalmente presenti bambini, animali o altri oggetti che potrebbero essere danneggiati dalle lame rotanti sul prato, utilizzare il timer per evitare che il rasaerba entri in funzione.

Le impostazioni di fabbrica del timer sono 05:00-24:00 (07:00-23:00 per Automower® 305) e il rasaerba è impostato per entrare in funzione ogni giorno della settimana. Questa impostazione è adatta per un'area di lavoro di circa 800 m^2 (500 m^2 per Automower® 305).

Se le dimensioni dell'area di lavoro lo permettono, la qualità dell'erba può migliorare ulteriormente se viene tagliata ogni due giorni invece di qualche ora al giorno. Inoltre, l'erba trae beneficio da un riposo completo per almeno tre giorni ogni mese.

Standby

Il rasaerba prevede un periodo di standby predefinito di almeno 6 ore al giorno (8 ore per Automower® 305). Il periodo di standby può essere, per esempio, una buona occasione per innaffiare o giocare sul prato.

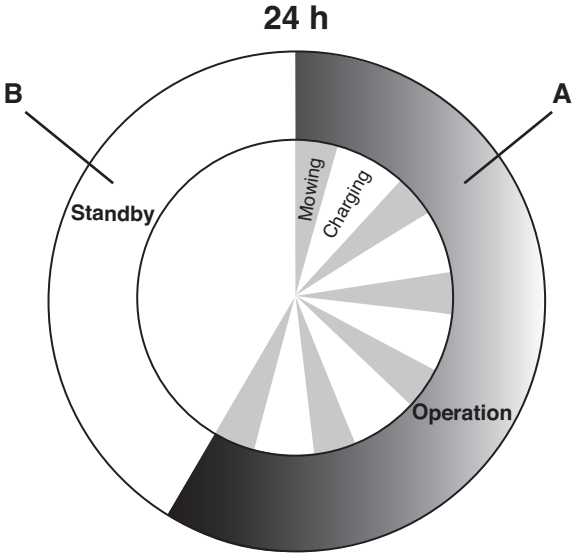
Esempio 1

I tempi utilizzati in questo esempio sono adatti ad Automower® 305, ma il principio è lo stesso per Automower® 308.

Orario di lavoro 1: 07:00 - 23:00

Giorni della settimana: tutti i giorni

Le impostazioni di fabbrica prevedono che il rasaerba inizi a tagliare il prato alle 07:00. Il rasaerba è parcheggiato nella stazione di ricarica dalle 22:00 e vi rimane finché non riprende a tagliare alle 7:00



305

Funzionamento	**A = Max 16 h**
In carica/Standby	**B = Min 8 h**

308

Funzionamento	**A = Max 18 h**
In carica/Standby	**B = Min 6 h**

Se l'impostazione del timer è divisa in due periodi di lavoro, il periodo di standby può essere diviso in più periodi. Tuttavia, la durata totale di standby deve essere di almeno 6 ore (8 ore per Automower® 305).

Esempio 2

I tempi utilizzati in questo esempio sono adatti ad Automower® 305, ma il principio è lo stesso per Automower® 308.

Orario di lavoro 1: 08:00 - 16:00

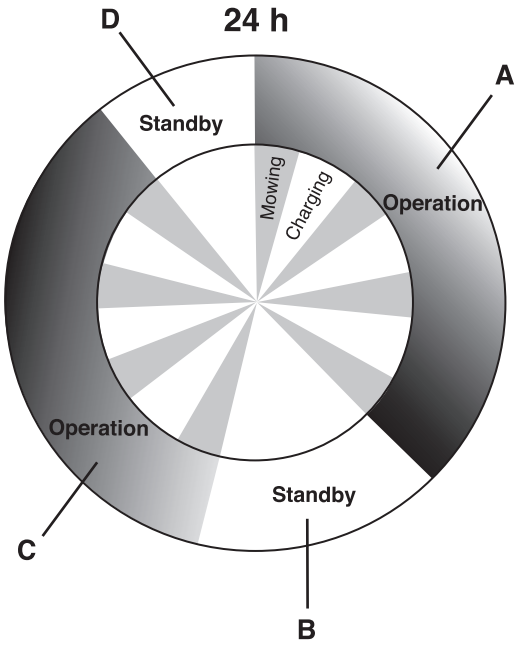
Orario di lavoro 2: 20:00 - 23:00

Giorni della settimana: tutti i giorni

Il rasaerba funzionerà per la durata specificata nel periodo di lavoro, tenendo presente che il tempo di funzionamento è di 11 ore e non supera il massimo stabilito di 16 ore.

	Automower® 305	Automower® 308
Tempo di utilizzo max.	16 h	18 h
Tempo di standby min.	8 h	6 h
Superficie/h/ giorno	30 m^2	45 m^2

I tempi sono approssimativi e dipendono, ad esempio, dalla qualità dell'erba, dall'affilatura della lama e dall'età della batteria.



305

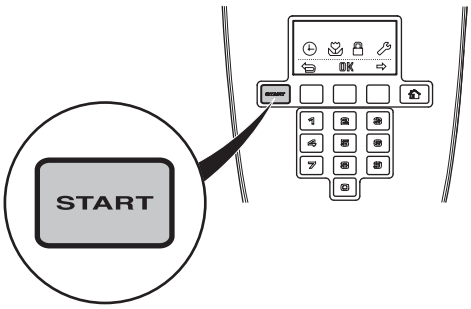
Funzionamento	**A + C = Max 16 h**
In carica/Standby	**B + D = Min 8 h**

308

Funzionamento	**A + C = Max 18 h**
In carica/Standby	**B + D = Min 6 h**

4.3 Avviamento

1. Portare l'interruttore principale in posizione *1*.
2. Premere il tasto **STOP** per aprire lo sportello del pannello di comando.
3. Inserire il codice PIN.
   È possibile disabilitare la richiesta del codice PIN. Per ulteriori informazioni sulla protezione dal furto, vedere *6.5 Sicurezza*.
4. Premere il pulsante di avviamento.
5. Chiudere il coperchio entro 10 secondi.



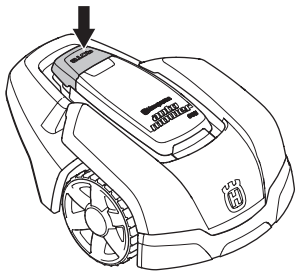
Se il rasaerba è parcheggiato nella stazione di ricarica, lascerà quest'ultima quando la batteria sarà completamente carica e se il timer è impostato in modo tale da permettere il funzionamento del rasaerba.

Prima dell'avvio del disco a lame, vengono emessi 5 segnali acustici per 2 secondi.

4.4 Arresto

1. Premere il tasto **STOP**.

   Il rasaerba robotizzato si ferma, il motore delle lame si arresta e la copertura del pannello di comando si apre.



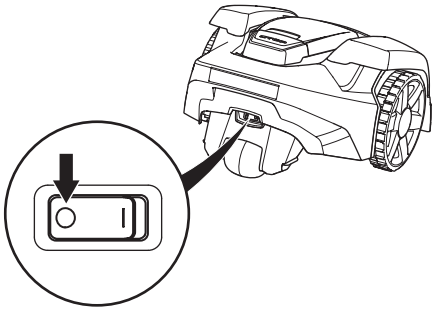
Riavvio

1. Premere il pulsante di avviamento.
2. Chiudere il coperchio entro 10 secondi. Il rasaerba robotizzato si avvia automaticamente.

4.5 Spegnimento

1. Premere il tasto **STOP**.
2. Portare l'interruttore principale in posizione *0*.

Spegnere sempre il rasaerba robotizzato con l'interruttore principale se è necessaria manutenzione o se il rasaerba deve essere usato all'esterno dell'area di lavoro.



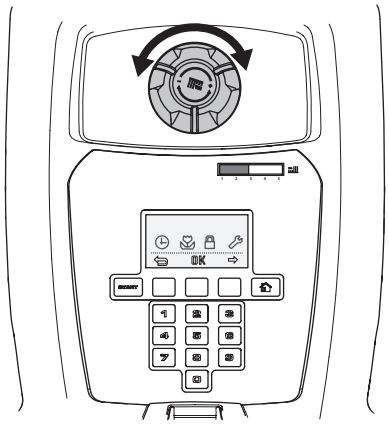
4.6 Regolazione dell'altezza di taglio

L'altezza di taglio può essere impostata fra i segni MIN (2 cm) e MAX (5 cm).

Nella prima settimana dopo una nuova installazione, l'altezza di taglio deve essere impostata su MAX per evitare di danneggiare il cavo. Dopo questo periodo, l'altezza di taglio può essere ridotta gradualmente ogni settimana fino a raggiungere l'altezza di taglio desiderata.

Se l'erba è molto alta, avviare il rasaerba robotizzato a una regolazione di taglio ad altezza MAX. Quando la lunghezza dell'erba diminuisce, si può ridurre gradualmente l'altezza di taglio.

Per regolare l'altezza di taglio:



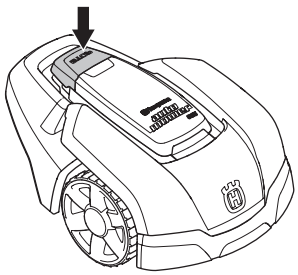
1. Premere il pulsante STOP per arrestare il rasaerba e aprire il coperchio.
2. Ruotare la manopola di regolazione dell'altezza nella posizione desiderata. La posizione selezionata è indicata dalla colonna arancione visibile nella finestrella accanto alla manopola.
   - Ruotare in senso antiorario per aumentare l'altezza di taglio.
   - Ruotare in senso orario per ridurre l'altezza di taglio.

Importante

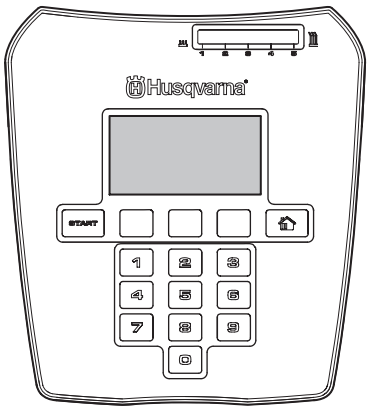
Nella prima settimana dopo una nuova installazione, l'altezza di taglio deve essere impostata su MAX per evitare di danneggiare il cavo. Dopo questo periodo, l'altezza di taglio può essere ridotta gradualmente ogni settimana fino a raggiungere l'altezza di taglio desiderata.

5. Pannello di comando

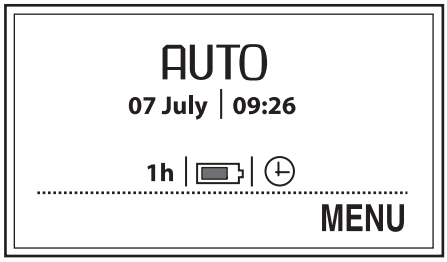
Tutti i tipi di comandi e di impostazioni del rasaerba robotizzato Husqvarna avvengono mediante il pannello di comando. L'accesso a tutte le funzioni avviene tramite diversi menu.



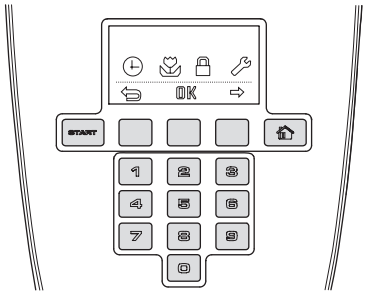
Il pannello di comando comprende un display e una tastiera. Tutte le informazioni sono visualizzate sul display e tutti i dati si inseriscono per mezzo dei tasti.



Quando è stato premuto il pulsante di arresto e viene aperto il coperchio, viene visualizzata la finestra operativa contenente l'orologio, la modalità operativa selezionata, il numero di ore di taglio, lo stato della batteria e le impostazioni del timer.



- L'orologio mostra l'ora esatta.
- La data mostra il giorno corrente.
- Il numero di ore di funzionamento indica il numero di ore di funzionamento a partire dal giorno di costruzione del rasaerba robotizzato. È considerato tempo di funzionamento, la durata di effettiva operatività o di ricerca della stazione di ricarica del rasaerba robotizzato.
- Le diciture *AUTO, MAN* o *CASA indicano* la modalità di funzionamento selezionata. Consultare il capitolo *5.1 Selezione della modalità operativa*.
- Lo stato della batteria mostra l'autonomia residua della batteria.
- L'icona dell'orologio indica l'avvenuta configurazione delle impostazioni del timer. L'icona dell'orologio è nera se il rasaerba non può tagliare l'erba a causa delle impostazioni del timer ed è bianca se il rasaerba può tagliare.
- La dicitura *MENU* illustra che il menu principale può essere raggiunto premendo il pulsante a scelta multipla al di sotto del testo.



La tastiera è formata da quattro gruppi di tasti:pulsante di selezione modalità operativa, pulsanti a scelta multipla, numeri e pulsante di avviamento.

5. PANNELLO DI COMANDO

5.1 Selezione della modalità operativa

Il pulsante di selezione della modalità operativa è rappresentato da una casa. Alla pressione del pulsante, la modalità operativa selezionata è visualizzata sul display. Premendo più volte consecutivamente il pulsante, è possibile scegliere tra tre diverse modalità operative.

1. **HOME**:
   Invia il rasaerba alla stazione di ricarica. L'unità resta in tale modalità finché non viene selezionata un'altra modalità operativa. Viene visualizzato il testo *Home* nella finestra operativa. Quando la batteria è completamente carica, il rasaerba resta parcheggiato nella stazione di ricarica. Quando la selezione di funzionamento passa in AUTO, il rasaerba robotizzato lascia la stazione di ricarica e ricomincia a essere operativo.

   È possibile utilizzare la modalità Home dopo una nuova installazione o dopo aver effettuato delle modifiche all'installazione esistente per verificare che il rasaerba sia in grado di seguire il cavo guida e agganciarsi alla stazione di ricarica. Vedere *3.9 Verifica dell'aggancio alla stazione di ricarica* a pagina 36.

2. **AUTO:**
   La modalità operativa automatica standard in cui il rasaerba robotizzato taglia e si ricarica automaticamente.

3. **MAN:**
   Per tagliare l'erba nelle aree secondarie (vedere 3.4 *Installazione del cavo perimetrale* a pagina xx), utilizzare la modalità *MAN*.

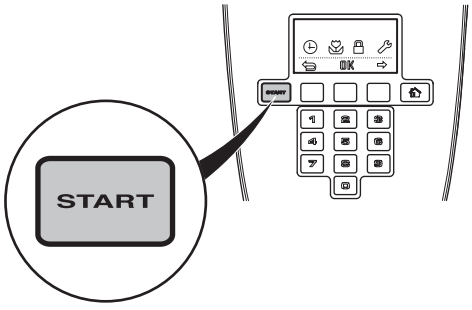
   Se viene selezionato *MAN* e il rasaerba viene avviato quando è sul prato, taglia il prato finché non si esaurisce la batteria. Quindi si arresta e viene visualizzato il messaggio "*Richiede carica manuale*". Il rasaerba deve essere quindi trasportato manualmente alla stazione di ricarica e avviato manualmente dopo la ricarica.

   Se il rasaerba si carica in modalità *MAN*, si ricarica completamente, si sposta di circa 20 cm dalla stazione di ricarica e quindi si arresta. Ciò indica che è carico e pronto per iniziare a tagliare.

Se dopo la ricarica si deve tagliare il prato dell'area di lavoro principale, è consigliabile passare alla modalità operativa Auto prima di collocare il rasaerba nella stazione di ricarica.

Importante

Premere sempre il pulsante START prima di chiudere lo sportello per avviare il rasaerba robotizzato. Se il pulstante START non viene premuto, si sente un segnale acustico e il rasaerba robotizzato non entrerà in funzione.

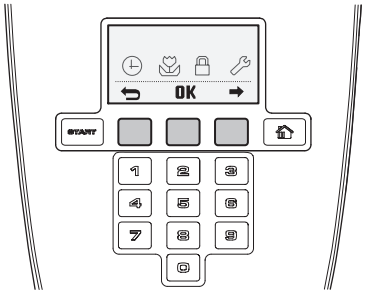


5. PANNELLO DI COMANDO

5.2 Pulsanti a scelta multipla

I tre pulsanti a scelta multipla offrono diverse funzioni, che dipendono tra le altre cose dalla propria posizione nella struttura dei menu. La funzione del pulsante è indicata nella parte inferiore del display.

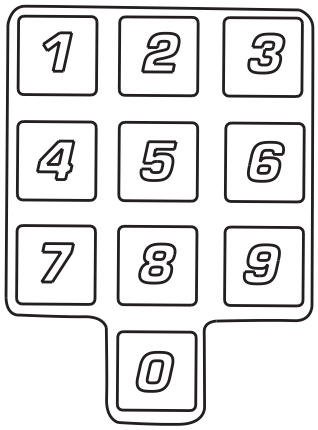
Esempio: se ci si trova nel menu principale, il pulsante di sinistra può essere usato per tornare indietro, il pulsante centrale conferma le selezioni e il pulsante di destra permette di scorrere il menu.



5.3 Numeri

I tasti numerici vengono usati per esempio per immettere il codice PIN o le impostazioni di orario.

I tasti numerici possono inoltre essere usati per immettere una combinazione di numeri come scelta rapida per i vari menu. Per ulteriori informazioni sulle combinazioni di numeri, vedere *6.1 Menu principale* a pagina 44.

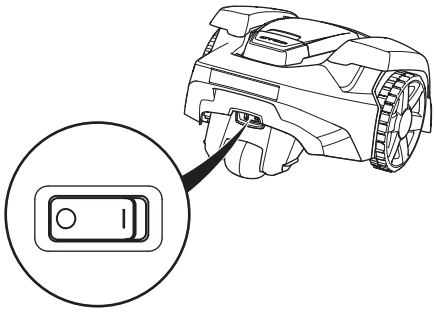


5.4 Interruttore principale

Per avviare il rasaerba robotizzato, posizionare l'interruttore principale in posizione*1.*

Portare l’interruttore principale in posizione *0* quando il rasaerba non è in uso o vengono eseguiti lavori sul disco a lame.

Quando l’interruttore principale si trova in posizione *0* non è possibile accendere i motori del rasaerba.



6. Opzioni dei menu

6.1 Menu principale

Il menu principale comprende 4 opzioni:

- *Timer*
- *Giardino*
- *Sicurezza*
- *Impostazioni*



Ogni opzione comprende diversi sottomenu. Mediante questi comandi, è possibile accedere a tutte le funzioni per regolare le impostazioni del rasaerba robotizzato.

Scorrere i menu

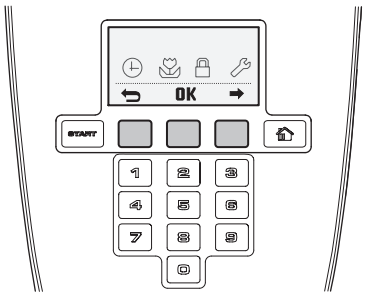
Esplorare il menu principale e i sottomenu con i pulsanti a scelta multipla. Immettere valori e orari con i tasti numerici e confermare ciascuna selezione con il pulsante a scelta multipla contrassegnato con OK. Premere il pulsante a scelta multipla con la **freccia di ritorno** per tornare indietro di un passo nel menu o tenere premuto il pulsante **Casa** per 2 secondi per tornare direttamente al menu principale.

Serie numerica

È possibile usare una combinazione di numeri per scegliere rapidamente una data funzione.

La prima cifra indica l'opzione selezionata nel menu principale. La seconda cifra indica l'opzione selezionata nel primo sottomenu ecc.

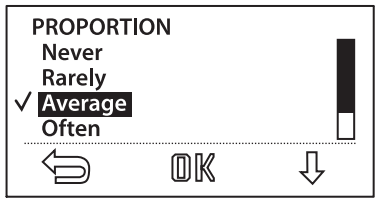
Ad esempio: premendo 2 e 1 in sequenza nel menu principale, compare il sottomenu Largh. corridoio guida.



Sottomenu

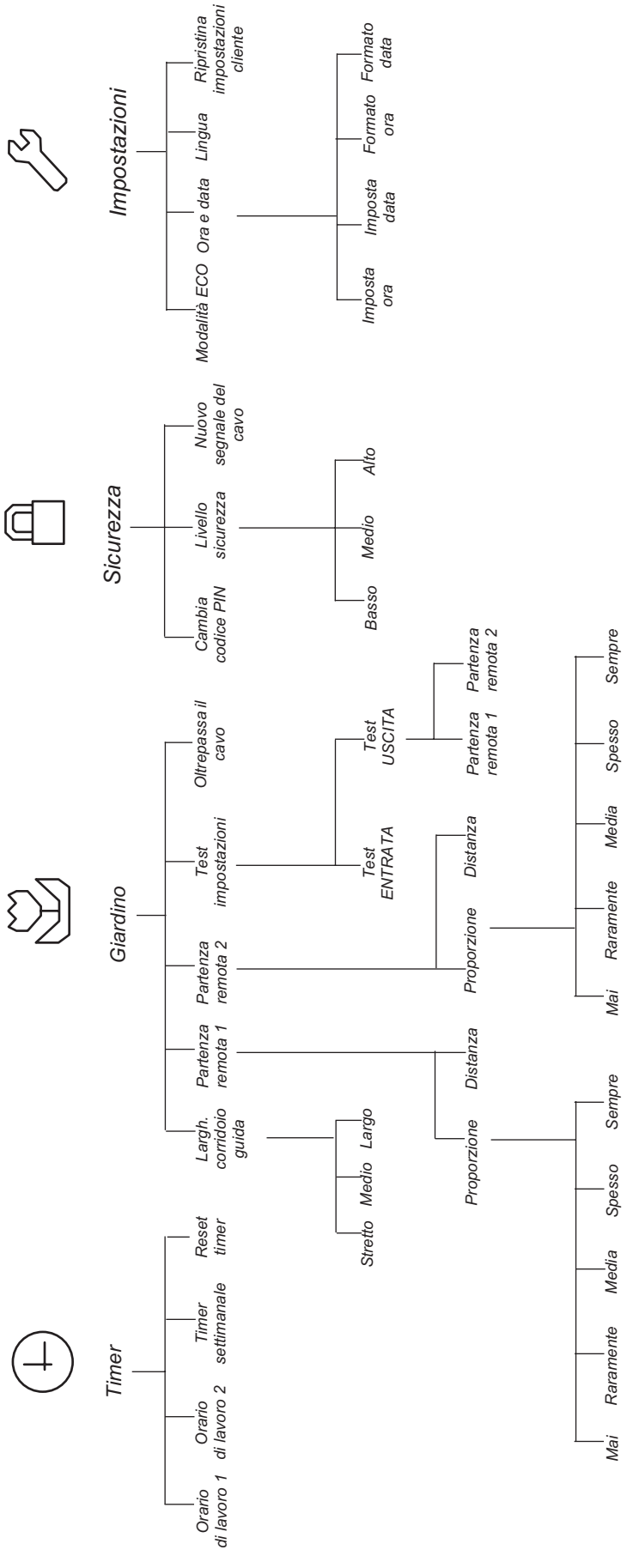
Alcuni sottomenu contengono opzioni contrassegnate da un segno di spunta a sinistra. Ciò significa che queste opzioni sono selezionate.

In alcuni sottomenu vengono visualizzate delle informazioni a destra di determinate righe. Queste informazioni indicano la selezione effettuata nella funzione corrispondente.



6. OPZIONI DEI MENU

6.2 Struttura dei menu



6.3 Timer

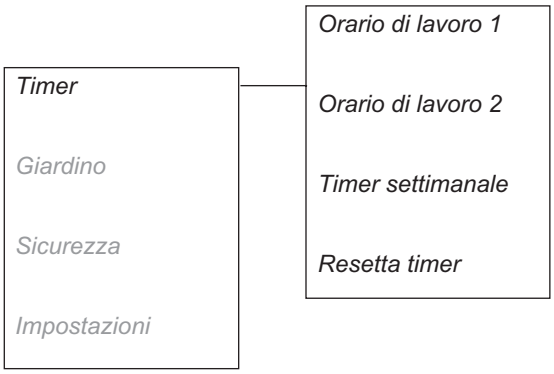
Per garantire i migliori risultati di taglio, l'erba non deve essere tagliata troppo spesso. Per questo è importante limitare il tempo di esercizio con la funzione timer se l'area di lavoro è inferiore all'area di lavoro max del rasaerba. Se il rasaerba effettua un taglio eccessivo, il prato può risultare appiattito. Inoltre, il rasaerba si usura precocemente.

Inoltre, la funzionalità del timer è il mezzo ideale per controllare in quali momenti il rasaerba robotizzato non deve entrare in funzione, ad esempio quando i bambini stanno giocando in giardino.

Le impostazioni di fabbrica del timer sono 05:00 - 24:00 (07:00 - 23:00 per Automower® 305) e il rasaerba è impostato per entrare in funzione ogni giorno della settimana. Solitamente, questa impostazione è adatta per un'area di lavoro di 800 m^2 (circa 500 m^2 per Automower® 305).

Quando si imposta il timer, calcolare che il rasaerba robotizzato taglia circa 45 m^2 per ora e giorno (circa 30 m^2 per Automower® 305).

- ***Orario di lavoro 1***
  per impostare gli orari di avviamento e arresto per il periodo operativo 1. Immettere ciascun orario richiesto in ore e minuti e premere **OK** per confermare l'ora immessa.
- ***Orario di lavoro 2***
  per impostare gli orari di avviamento e arresto per il periodo operativo 2. Immettere ciascun orario richiesto in ore e minuti e premere **OK** per confermare l'ora immessa.
- ***Timer settimanale***
  per selezionare i giorni in cui il rasaerba è in funzione. Il rasaerba robotizzato lavorerà nei giorni selezionati con un segno di spunta.
- ***Resetta timer***
  riporta tutti i valori alle impostazioni di fabbrica.



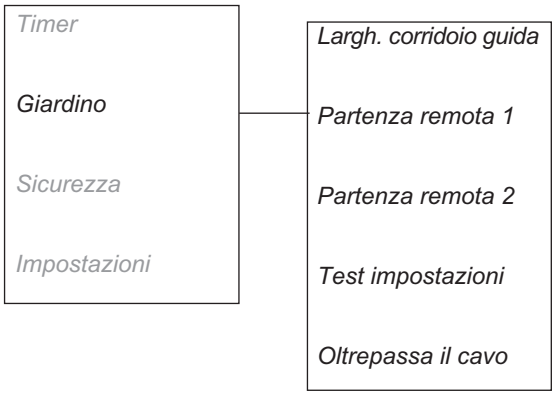
Per disattivare il Orario di lavoro 1 o il Orario di lavoro 2, inserire l'ora 00:00 - 00:00 per riportare il timer su --:-- - --:--.

L'icona dell'orologio viene visualizzata sulla pagina iniziale una volta configurate le impostazioni del timer. L'icona dell'orologio è nera se il rasaerba non può tagliare l'erba a causa delle impostazioni del timer ed è bianca se il rasaerba può tagliare.

Il rasaerba prevede un periodo di pausa predefinito di almeno 6 ore al giorno (8 ore per Automower® 305). Il rasaerba è parcheggiato nella stazione di ricarica durante questo periodo. Vedere *4.2 Utilizzo del timer* a pagina 38.

6.4 Giardino

Le seguenti impostazioni operative sono disponibili tramite questa selezione nel menu principale.

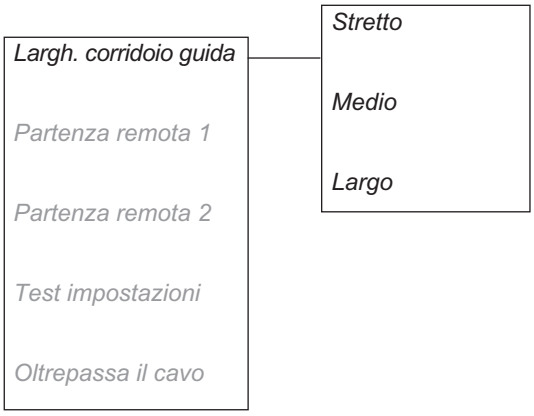


- ***Largh. corridoio guida***
  per selezionare la distanza dal cavo guida che il rasaerba può raggiungere quando lo segue in entrata e uscita dalla stazione di ricarica.
- ***Partenza remota 1***
  per controllare il rasaerba robotizzato in modo che possa raggiungere più facilmente le parti più lontane del giardino.
- ***Partenza remota 2***
  per controllare il rasaerba robotizzato in modo che possa raggiungere più facilmente le parti più lontane del giardino.
- ***Test impostazioni***
  per verificare le impostazioni precedenti.
- ***Oltrepassa il cavo***
  per impostare l'altezza a cui il rasaerba deve passare sul cavo perimetrale.

Per esempi delle impostazioni del giardino, vedere *7. Esempio di giardino*.

Largh. corridoio guida

La larghezza del corridoio guida misura la distanza dal cavo guida che il rasaerba può raggiungere quando lo segue in entrata e uscita dalla stazione di ricarica. L'area accanto al cavo usata dal rasaerba è chiamata Corridoio.



Il rasaerba robotizzato ha un'impostazione predefinita per i corridoi di larghezza media. Per ridurre ulteriormente il rischio di tracciare solchi, si consiglia di selezionare un corridoio largo nelle aree di lavoro in cui ciò è possibile.

Importante

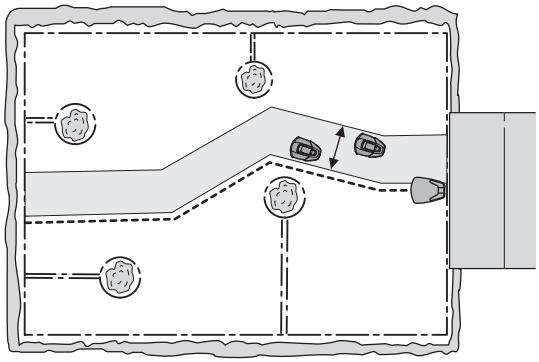
Usare sempre un corridoio guida il più largo possibile. L'impostazione Stretto deve essere usata solo quando non è possibile usare nessuna altra impostazione nell'area di lavoro in questione.

6. OPZIONI DEI MENU

Largo

In un corridoio largo, il rasaerba robotizzato taglia a diverse distanze dal cavo guida.

Un giardino aperto e senza passaggi stretti dovrebbe avere un corridoio largo per ridurre al minimo il rischio di tracciare solchi.



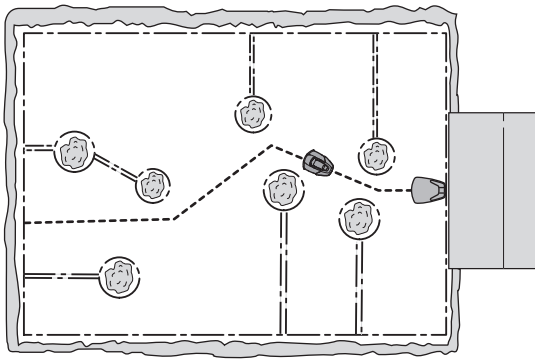
Medio

In un corridoio di larghezza media, il rasaerba robotizzato marcia sia vicino sia lontano dal cavo guida, ma non altrettanto lontano quanto con la selezione del corridoio largo.

L'impostazione a corridoio medio deve essere usata per un giardino con ostacoli vicini al cavo guida e/o passaggi che non permettono un corridoio largo.

Stretto

Con un corridoio stretto, il rasaerba robotizzato segue strettamente il cavo guida.



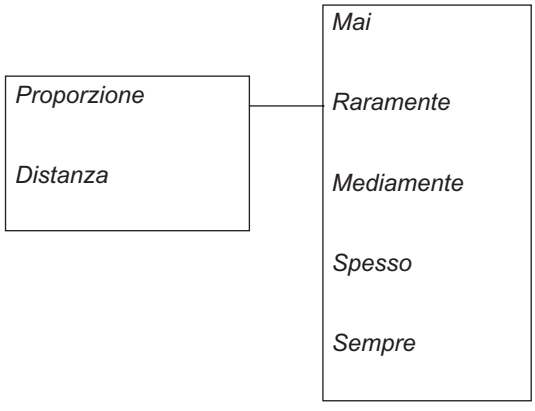
L'impostazione Stretto per il corridoio normalmente non è consigliata, ma in un giardino con uno o più passaggi stretti il corridoio stretto può essere l'unica scelta. L'impostazione Stretto per il corridoio aumenta il rischio di tracciare solchi lungo il cavo guida.

Importante

La distanza tenuta dal rasaerba dal cavo guida varia secondo il layout dell'area di lavoro. Usare la funzione *Test ENTRATA* **per accertarsi che sia possibile usare le impostazioni di corridoio largo nel giardino in questione.**

Partenza remota 1

Una funzione importante del cavo guida è la capacità di guidare, se necessario, il rasaerba verso aree remote del giardino. Questa funzione è molto utile in giardini in cui, per esempio, le parti anteriore e posteriore siano unite da un passaggio stretto.



Con questa funzione attivata, (con qualsiasi opzione selezionata, tranne *Mai*) il rasaerba a volte seguirà il cavo guida dalla stazione di ricarica all'area remota e inizierà a falciare in questo punto.

- *Proporzione*
  La frequenza con la quale il rasaerba deve seguire il cavo guida dalla stazione di ricarica viene selezionata come proporzione del numero totale di volte che lascia la stazione di ricarica. In tutte le altre occasioni, il rasaerba lascia la stazione di ricarica nel modo standard e inizia a tagliare.

  È possibile selezionare le cinque opzioni seguenti.
  - Mai (0 %)
  - Raramente (circa 20 %)

- Mediamente (circa 50 %)
- Spesso (circa 80 %)
- Sempre (100 %)

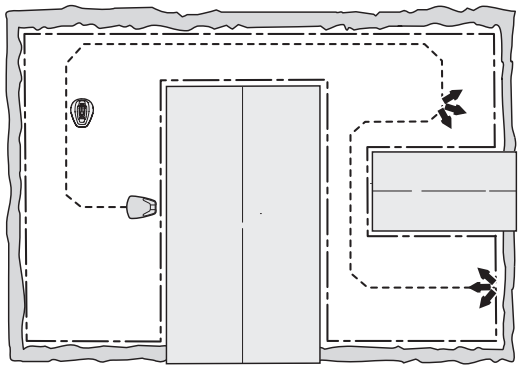
Selezionare la percentuale che corrisponde alle dimensioni dell'area remota rispetto all'area totale di lavoro. Se l'area remota è, per esempio, più piccola della metà dell'area totale di lavoro, scegliere *Raramente.* Se l'area remota è, per esempio, pari alla metà dell'area totale di lavoro, scegliere *Mediamente.* Fare il confronto con gli esempi del capitolo *7. Esempio di giardino* a pagina 55.

L'impostazione predefinita è *Raramente.*

- *Distanza*
  Immettere la distanza in metri lungo il cavo guida dalla stazione di ricarica fino all'area remota in cui il rasaerba inizia a tagliare. Consiglio: usare la funzione *Test USCITA* per determinare la distanza dall'area remota. La distanza, indicata in metri, è visualizzata sul display del rasaerba.

Partenza remota 2

Se l'area di lavoro contiene due aree remote, il cavo guida dovrebbe essere installato in modo da raggiungerle entrambe. *Partenza remota 1* e *Partenza remota 2* possono poi essere combinate per orientare il rasaerba robotizzato verso ogni area.



Le impostazioni di *Proporzione* e *Distanza* seguono la stessa procedura di *Partenza remota 1*.

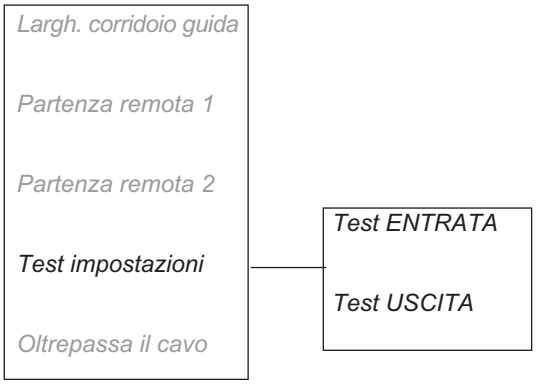
L'impostazione predefinita è *Mai*.

Tenere presente che la cifra totale della *Proporzione* non può superare il 100%. Ad esempio, se per *Partenza remota 1* è selezionato *Spesso*, allora è possibile selezionare solo *Mai* o *Raramente* per *Partenza remota 2*.

La *larghezza corridoio guida* è la stessa per *Partenza remota 1* e *Partenza remota 2*. Così, questo è il passaggio più stretto lungo il cavo guida che limita la larghezza corridoio guida massima.

Test impostazioni

Nel menu *Test impostazioni*, è possibile verificare le impostazioni per *Partenza remota 1* e che la larghezza della guida selezionata sia adatta al giardino in questione.



6. OPZIONI DEI MENU

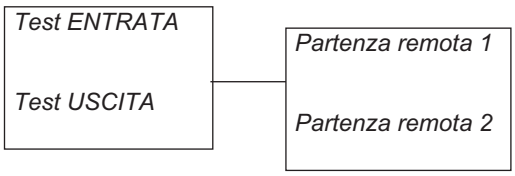
Test USCITA

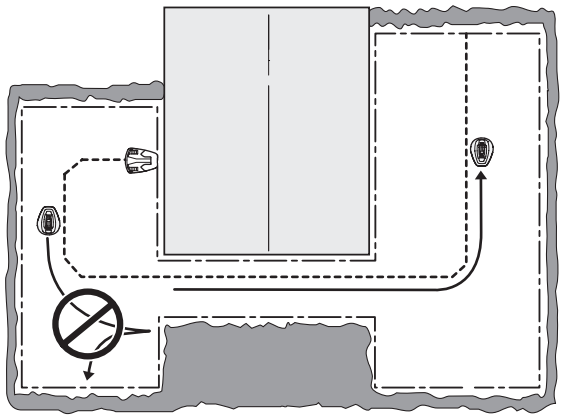
La funzione *Test USCITA* permette di verificare le impostazioni di uscita e calcolare la distanza dalla stazione di ricarica a un'area remota.

Per verificare le impostazioni nella funzione *Partenza remota 1*:

Agganciare il rasaerba robotizzato nella stazione di ricarica e selezionare *Test USCITA*. Il rasaerba si allontana quindi dalla stazione di ricarica seguendo direttamente il cavo guida e inizia a tagliare una volta raggiunta la distanza designata.

Se è presente un passaggio che il rasaerba non riesce ad attraversare, le impostazioni in Largh. corridoio guida devono essere cambiate da *Ampia* a *Media*. Se necessario, l'impostazione può essere portata a *Stretta*. L'impostazione Stretta per la larghezza del corridoio guida deve essere usata solo se nessuna altra impostazione funziona per il giardino in questione. Quando la funzione *Test USCITA* è attivata, il rasaerba marcia alla massima distanza dal cavo ammessa dalla larghezza del corridoio guida selezionata.





La figura mostra come il rasaerba robotizzato attraversi un passaggio quando *Largh. corridoio guida* è impostata su *Media* e non su *Ampia*.

Per verificare la distanza fra la stazione di ricarica e un'area remota:

Indicare una distanza superiore a quella effettiva. La distanza massima impostabile è di 100 metri. Agganciare il rasaerba robotizzato nella stazione di ricarica e selezionare *Test USCITA*. Il rasaerba robotizzato lascia immediatamente la stazione di ricarica. Mentre il rasaerba procede, il display visualizza la distanza percorsa in metri. Arrestare il rasaerba robotizzato nella posizione richiesta e annotare la distanza. Inserire il numero di metri visualizzato nella *Distanza* per l'area in questione.

Se è stata attivata *Partenza remota 2*, ad es. se per *Proporzione* è stata selezionata un'opzione diversa da *Mai*, è necessario controllare anche tali impostazioni. Il test di *Partenza remota 2* segue la stessa procedura di quello per *Partenza remota 1.*

Test ENTRATA

Il *Test ENTRATA* permette all'utente di verificare se il rasaerba robotizzato si aggancia correttamente alla stazione di ricarica.

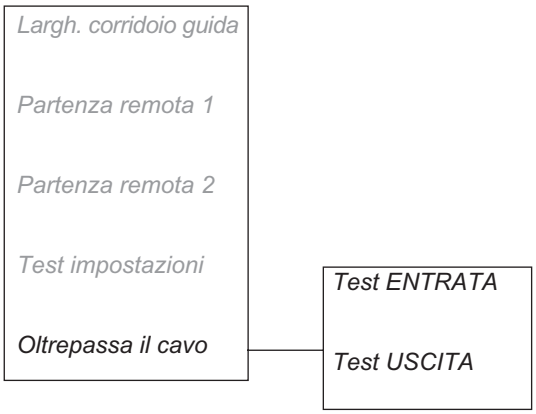
Il *Test ENTRATA* può essere eseguito solo dopo il *Test USCITA*.

Selezionando questa funzione, il rasaerba marcia direttamente lungo il cavo guida verso la stazione di carica e la aggancia. Il test può dirsi superato con successo solo se il rasaerba è in grado di agganciarsi alla stazione di ricarica al primo tentativo. Se il rasaerba non è in grado di agganciarsi al primo tentativo, tenterà nuovamente in automatico. L'installazione non è stata eseguita correttamente se al rasaerba occorrono due o più tentativi per agganciarsi alla stazione di ricarica.

Oltrepassa il cavo

La parte anteriore del rasaerba oltrepassa sempre il cavo perimetrale di un'altezza specifica prima che il rasaerba giri. L'altezza predefinita è 25 cm, ma questo valore può essere modificato se necessario. Il valore minimo è 25 cm, mentre quello massimo è 30 cm. Si noti che la distanza indicata è solo un valore approssimativo e deve essere considerata come un'indicazione. In realtà, la distanza reale del rasaerba robotizzato varia in funzione del cavo perimetrale.

Specificare ora il numero di centimetri a cui si desidera che il rasaerba oltrepassi il cavo perimetrale e premere OK.



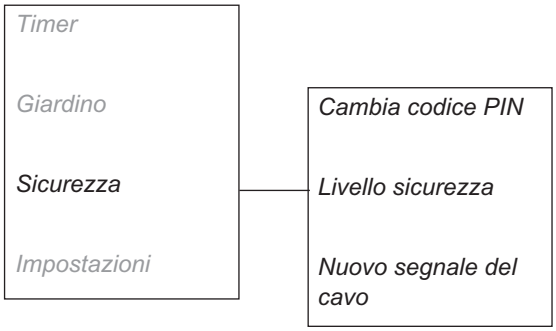
6.5 Sicurezza

Mediante questa selezione è possibile effettuare le impostazioni relative alla sicurezza e alla connessione tra rasaerba e stazione di ricarica.

Cambia codice PIN

Immettere il nuovo codice PIN e premere **OK**. Immettere di nuovo lo stesso codice e confermare premendo **OK**. Quando si cambia il codice PIN, viene momentaneamente visualizzato sul display un messaggio che indica che il codice PIN è stato cambiato.

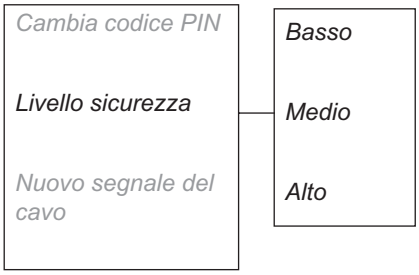
Annotare il nuovo codice PIN sull'apposita riga del *Memo* a pagina 4.



6. OPZIONI DEI MENU

Livelli sicurezza

È possibile scegliere tra tre livelli di sicurezza: basso, medio e alto. I livelli di sicurezza basso e medio impediscono l'accesso al rasaerba robotizzato se non si conosce il codice PIN. Il livello di sicurezza alto comprende inoltre un segnale acustico di avviso che si attiva se non viene immesso il codice PIN corretto dopo un periodo di tempo definito.



Funzionamento	Basso	Medio	Alto
Blocco timer	X	X	X
Richiesta PIN		X	X
Allarme			X

Importante

Si consiglia di usare sempre il livello di sicurezza Alto.

Blocco timer

Questa funzione indica che dopo 30 giorni il rasaerba robotizzato non può essere avviato senza prima immettere il codice PIN corretto. Quando i 30 giorni sono trascorsi, il rasaerba robotizzato continua a tagliare normalmente, ma viene visualizzato il messaggio *Inserire codice PIN* quando viene aperto il coperchio. Immettere di nuovo il codice e premere **OK**.

Richiesta PIN

Questa funzione prevede che il rasaerba richieda il codice PIN quando l'interruttore principale viene portato in posizione *1* e ogni volta che si apre il coperchio. È necessario immettere il codice PIN corretto per usare il rasaerba.

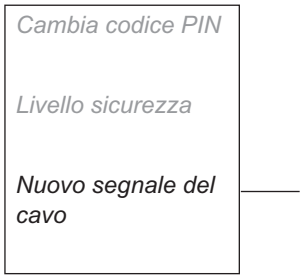
Se si immette il codice PIN errato per 5 volte consecutive, il rasaerba si blocca per un certo periodo. La durata del blocco aumenta a ogni nuovo tentativo fallito.

Allarme

Questa funzione prevede l'attivazione di un allarme acustico se non si inserisce il codice PIN entro 10 secondi dalla pressione del pulsante STOP o se il rasaerba è stato sollevato per qualsiasi motivo. Un ticchettio indica che è necessario inserire il codice PIN per evitare di attivare l'allarme. L'allarme può essere disattivato in qualsiasi momento immettendo il codice PIN corretto.

Nuovo segnale del cavo

Il segnale del cavo viene selezionato in modo casuale per creare un collegamento univoco tra il rasaerba e la stazione di ricarica. In rari casi, può essere necessario generare un nuovo segnale, per esempio se due installazioni adiacenti hanno un segnale molto simile.



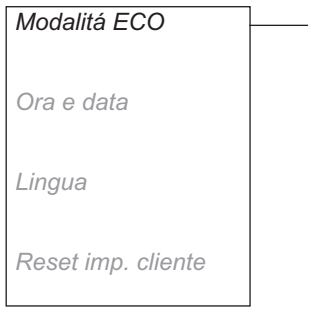
- Parcheggiare il rasaerba nella stazione di ricarica.
- Selezionare *Nuovo segnale del cavo* nel menu e premere **OK**.

6.6 Impostazioni

Questa selezione consente di effettuare modifiche alle impostazioni generali del rasaerba robotizzato.

Modalità ECO

Questa funzione disattiva automaticamente il segnale del cavo perimetrale, del cavo di guida e della stazione di ricarica quando rasaerba robotizzato non è in movimento. Vale a dire quando il rasaerba robotizzato è in carica o non può tagliare a causa delle impostazioni del timer.



ECO è una modalità adatta in caso siano presenti altre apparecchiature wireless non compatibili con il rasaerba robotizzato, per esempio certi auricolari o porte di garage.

Quando il segnale del cavo è spento a causa della modalità ECO, la spia di controllo nella stazione di ricarica lampeggia in verde. Quando la spia lampeggia in verde, il rasaerba robotizzato può essere avviato solo nella stazione di ricarica e non nell'area di lavoro. In modalità ECO, è molto importante premere sempre il pulsante STOP prima di rimuovere il rasaerba robotizzato dalla stazione di ricarica. In modalità ECO non è possibile avviare il rasaerba robotizzato in altri modi. Se il rasaerba robotizzato è stato rimosso per errore senza prima premere il pulsante STOP, deve essere riposto nella stazione di ricarica e si deve premere il pulsante STOP. Solo allora il rasaerba robotizzato può essere avviato all'interno dell'area di lavoro.

Importante

Premere sempre il pulsante START prima di rimuovere il rasaerba robotizzato dalla stazione di ricarica. Altrimenti, in modalità ECO il rasaerba robotizzato non verrà avviato all'interno dell'area di lavoro.

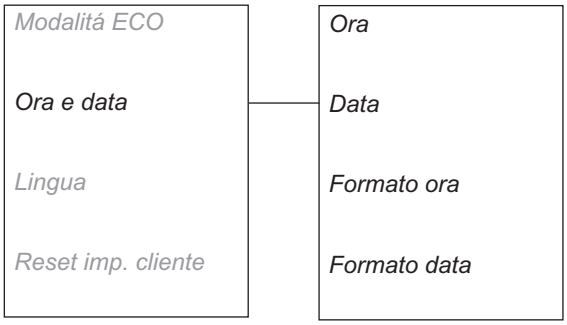
Selezionare Eseguire modalità ECO e premere OK per attivare la modalità ECO.

6. OPZIONI DEI MENU

Ora e data

Questa funzione permette di impostare l'ora corrente e il formato richiesto dell'ora nel rasaerba robotizzato.

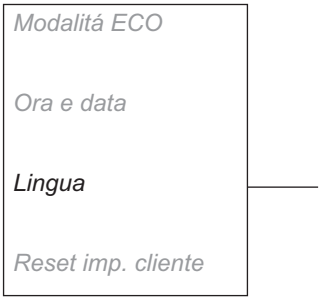
- *Ora*
  Immettere l’ora corretta e premere OK per uscire.
- *Formato ora*
  Collocare il cursore sul formato ora richiesto:12h 24h Premere OK per uscire.
- *Data*
  Immettere la data corretta e premere OK per uscire.
- *Formato data*
  Collocare il cursore sul formato data richiesto:
  AAAA-MM-GG (anno-mese-giorno)
  MM-GG-AAAA (mese-giorno-anno)
  GG-MM-AAAA (giorno-mese-anno).
  Premere OK per uscire.



Linguaggio

Impostare la lingua con questa funzione.

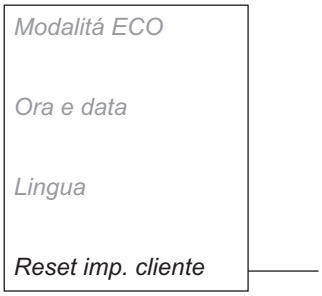
Per selezionare la lingua: spostare il cursore su Lingua e premere **OK**. Spostare il cursore sulla lingua richiesta e premere **OK**.



Reset imp. cliente

Questa funzione permette di ripristinare il rasaerba robotizzato alle impostazioni predefinite di fabbrica.

- Selezionare Reset imp. cliente nel menu e premere OK. Immettere il codice PIN corretto e premere **OK**.



7. Esempio di giardino

- Proposta per l’installazione e le impostazioni

Il comportamento del rasaerba è controllato, fino a un certo punto, dalle impostazioni effettuate. Adattando le impostazioni del rasaerba in base alla forma del giardino, sarà più semplice per il rasaerba raggiungere frequentemente tutte le zone del giardino e ottenere così una perfetta rasatura.i

Giardini diversi richiedono impostazioni diverse. Le pagine seguenti descrivono una serie di esempi di giardini con installazioni e impostazioni proposte.

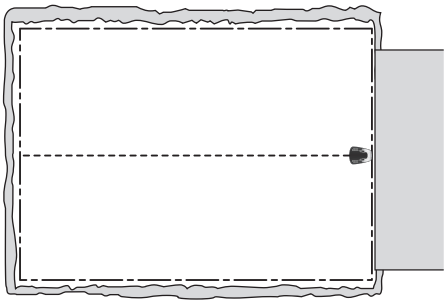
Sul sito www.automower.com. sono disponibili ulteriori esempi di installazione.

Consultare il capitolo *6. Opzioni dei menu* per informazioni più dettagliate sulle varie impostazioni.

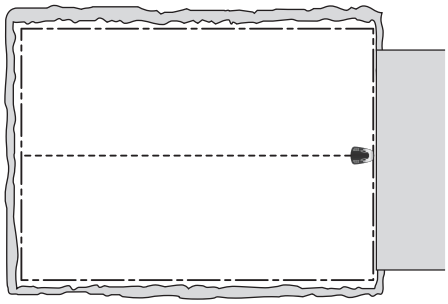
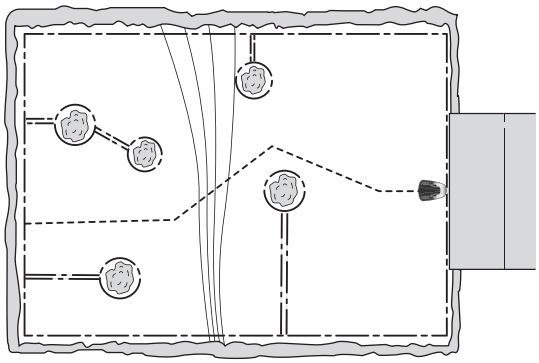
Importante

L'impostazione predefinita per il rasaerba robotizzato è stata scelta per consentire il funzionamento sul maggior numero di diverse configurazioni possibili. Le impostazioni devono essere modificate solo in presenza di speciali condizioni di installazione.

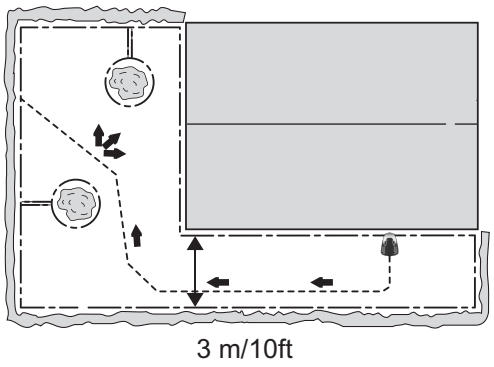
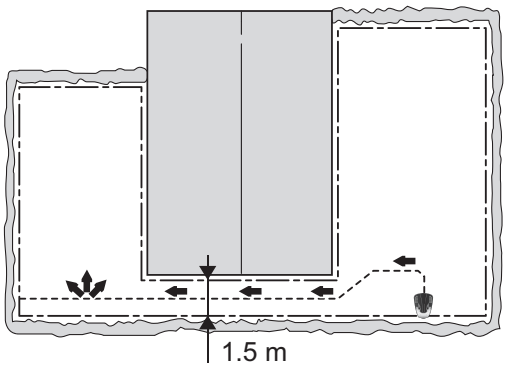
Le impostazioni timer raccomandate nel seguente esempio di giardino si applicano ad Automower® 305, se non diversamente specificato. Per Automower® 308, la durata di funzionamento può essere ridotta, vedere *4.2 Utilizzo del timer* a pagina 38.

Proposta per l’installazione e le impostazioni		
Area	150 m². Area aperta e piana.	
Timer	07:00-17:00 Lunedì, martedì, mercoledì, venerdì	
Proporzione	*Mai*	
Largh. corridoio guida	*Ampia*	
Osservazioni	L'utilizzo del timer è consigliato per evitare che l'erba sembri calpestata, poiché l'area è inferiore alla capacità massima del rasaerba.	

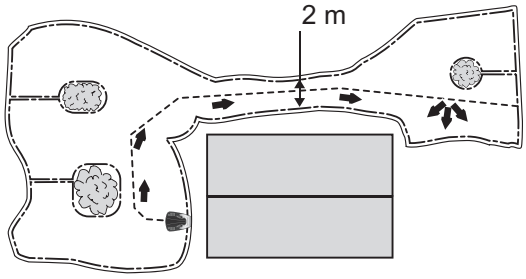
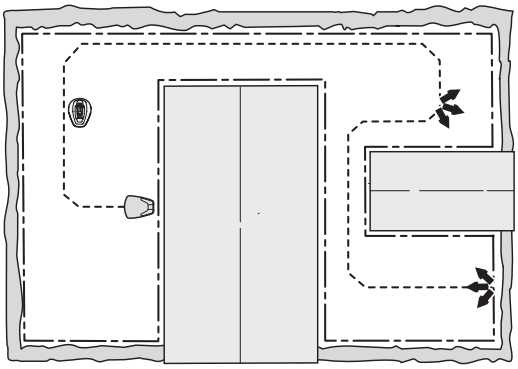
7. ESEMPIO DI GIARDINO

Proposta per l'installazione e le impostazioni		
Area	500 m². Area aperta.	
Timer	07:00 - 23:00 (impostazione di fabbrica) Dal lunedì alla domenica	
Proporzione	*Mai*	
Largh. corridoio guida	*Ampia*	
Osservazioni	Area aperta priva di ostacoli difficoltosi.	
Area	500 m². Una serie di isole e una pendenza del 25%.	
Timer	07:00 - 23:00 (impostazione di fabbrica) Dal lunedì alla domenica	
Proporzione	*Raramente* (impostazione di fabbrica)	
Largh. corridoio guida	*Media*	
Osservazioni	Posizionare la stazione di ricarica nella parte più bassa dell'area di lavoro. Posare il cavo guida obliquamente su una pendenza ripida.	

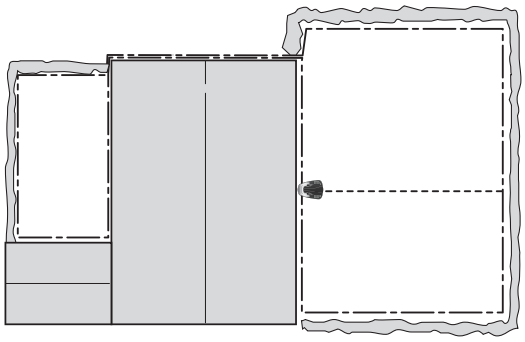
7. ESEMPIO DI GIARDINO

Proposta per l'installazione e le impostazioni		
Area	200 m². Giardino a forma di L con stazione di ricarica installata nell'area stretta. Presenta un paio di isole.	
Timer	07:00-23:00 Lunedì, martedì, mercoledì, venerdì	
Proporzione	*Spesso*	
Largh. corridoio guida	*Media*	
Osservazioni	Quando la maggior parte dell'area di lavoro può essere raggiunta facilmente dal rasaerba seguendo il cavo guida dalla stazione di ricarica, selezionare *Proporzione: Spesso.*	
Area	250 m². Giardino a forma di U collegato con un passaggio stretto.	
Timer	07:00 - 23:00 Dal lunedì al venerdì	
Proporzione	*Media*	
Largh. corridoio guida	*Media*	
Osservazioni	Il cavo guida deve essere posizionato lungo il passaggio stretto per garantire che il rasaerba possa facilmente trovare la stazione di ricarica dal lato sinistro dell'area di lavoro. Quando l'area di sinistra è circa la metà dell'area totale, selezionare *Proporzione: Media.*	

7. ESEMPIO DI GIARDINO

Proposta per l'installazione e le impostazioni		
Area	150 m². Area di lavoro asimmetrica con un passaggio stretto e una serie di isole.	
Timer	07:00 - 17:00 Lunedì, martedì, mercoledì, venerdì	
Proporzione	Raramente (impostazione di fabbrica)	
Largh. corridoio guida	*Media*	
Osservazioni	Il cavo guida deve essere posizionato lungo il passaggio stretto per garantire che il rasaerba possa facilmente trovare la stazione di ricarica dal lato destro dell'area di lavoro. Quando l'area di destra è una piccola frazione dell'area totale, selezionare *Proporzione: Raramente.*	
Area	400m². Tre aree collegate con due passaggi stretti.	
Timer	06:00-22:00 Lunedì, martedì, giovedì, venerdì	
Proporzione Partenza remota 1	*Raramente*	
Proporzione Partenza remota 2	*Raramente*	
Largh. corridoio guida	*Media*	
Osservazioni	Siccome l'area di lavoro comprende tre aree collegate da due passaggi stretti, è necessario utilizzare *Partenza remota 1* e *Partenza remota 2* per ottenere un risultato uniforme di taglio sull'intera area di lavoro.	

7. ESEMPIO DI GIARDINO

Proposta per l'installazione e le impostazioni		
Area	200 m^2 + 50 m^2 in un'area secondaria.	
Timer	07:00 - 18:00 Lunedì, martedì, giovedì, venerdì	
Proporzione	*Mai*	
Largh. corridoio guida	*Ampia*	
Osservazioni	L'area secondaria viene tagliata usando la modalità MAN il mercoledì e il sabato.	

8. Manutenzione

Controllare e pulire regolarmente il rasaerba robotizzato e, se necessario, sostituire i componenti usurati per una maggiore affidabilità e durata di funzionamento della macchina. Vedere *8.4 Pulizia* a pagina 62 per ulteriori dettagli sulla pulizia.

Al primo utilizzo del rasaerba robotizzato, ispezionare il disco a lame e le lame una volta alla settimana. Se il grado di usura è irrilevante, è possibile aumentare l'intervallo dei controlli.

È importante che il disco a lame ruoti liberamente e facilmente. Il tagliente delle lame deve essere integro. La durata utile delle lame varia notevolmente e dipende, per esempio, dai seguenti fattori:

- Tempo di esercizio e dimensioni dell'area di lavoro.
- Tipo di erba.
- Tipo di terreno.
- Presenza di oggetti quali pigne, frutta caduta, giocattoli, attrezzi, pietre, radici e simili.

La durata normale è da 1 a 3 mesi se usata in aree di dimensioni maggiori di 300 m^2 ed è maggiore per aree più piccole. Vedere *8.7 Lame* a pagina 63 per la sostituzione delle lame.

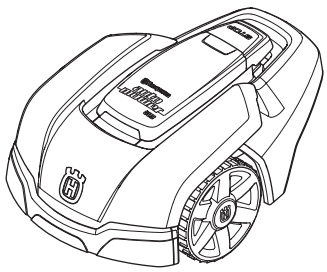
Importante

Se le lame non sono affilate, il risultato di taglio è insoddisfacente. L'erba viene tagliata in modo sfilacciato e Automower® consuma più energia, quindi la sua autonomia è ridotta.

8.1 Rimessaggio invernale

Rasaerba robotizzato

Il rasaerba robotizzato deve essere pulito accuratamente prima del rimessaggio invernale. Vedere *8.4 Pulizia* a pagina 62.



Per garantire la funzionalità e la durata utile della batteria, è della massima importanza caricare completamente il rasaerba robotizzato prima di riporlo per l'inverno. Collocare il rasaerba robotizzato nella stazione di ricarica con il portello aperto finché l'icona della batteria sul display non indica che la batteria è completamente carica. Portare quindi l'interruttore principale su 0.

Controllo dei componenti usurati quali, ad esempio, le lame di taglio e i cuscinetti della ruota posteriore. Riparare o sostituire, se necessario, per accertarsi che il rasaerba sia in buone condizioni prima della stagione successiva.

8. MANUTENZIONE

Conservare il rasaerba in un ambiente asciutto e non soggetto a gelate, preferibilmente nell'imballaggio originale.

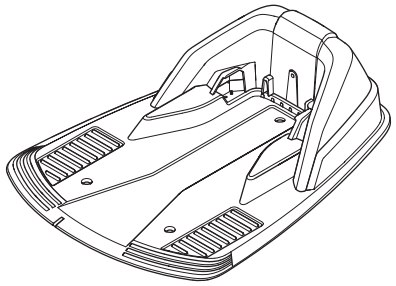
Importante

La batteria deve essere caricata completamente prima di riporla per l'inverno. Se la batteria non viene caricata completamente, può danneggiarsi e in alcuni casi divenire inutilizzabile.

Stazione di ricarica

Conservare la stazione di ricarica e il trasformatore al chiuso. Il cavo perimetrale e il cavo guida possono essere interrati. Le estremità dei cavi devono essere protette dall'umidità, per esempio immergendole in un contenitore pieno di grasso.

Se non è possibile riporre la stazione di ricarica al coperto, dovrà essere collegata alla rete elettrica, al cavo perimetrale e al cavo di guida per tutto l'inverno.



8.2 Assistenza

Consegnare il rasaerba robotizzato a un rivenditore per eseguire l'assistenza prima del rimessaggio invernale. Tale accorgimento è fondamentale per mantenere in buone condizioni il rasaerba.

Di solito l'assistenza include le seguenti operazioni:

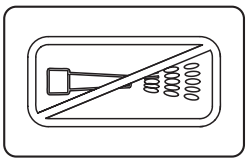
- Pulizia totale del corpo, del telaio, del disco a lame e di tutte le altre parti mobili.
- Verifica dei componenti e del funzionamento del rasaerba.
- Controllo e, se necessario, sostituzione dei componenti usurati quali, ad esempio, le lame e i cuscinetti.
- Verifica della capacità della batteria del rasaerba e all'occorrenza una raccomandazione di sostituzione.
- All'occorrenza il rivenditore può anche caricare il nuovo software sul rasaerba robotizzato, implementando le eventuali nuove funzioni.

8.3 Dopo il rimessaggio invernale

Controllare se il rasaerba robotizzato, le lamelle di contatto o le lamelle di ricarica devono essere puliti prima dell'utilizzo. Se le strisce di contatto o di carica risultano bruciate, pulirle usando un panno abrasivo a grana fine. Verificare che l'ora e la data del rasaerba robotizzato siano corrette.

8.4 Pulizia

È importante tenere pulito il rasaerba robotizzato. Un rasaerba intasato da quantità eccessive di erba non riesce a gestire correttamente le pendenze. Si consiglia la pulizia con una spazzola.

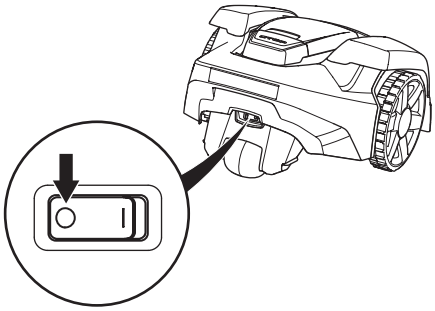


Importante

Per la pulizia del rasaerba robotizzato, non utilizzare mai dispositivi di lavaggio ad alta pressione, né acqua corrente. Non utilizzare mai solventi per la pulizia.

Sottoscocca e disco a lame

1. Portare l'interruttore principale in posizione *0*.
2. Indossare guanti protettivi.
3. Sollevare il rasaerba robotizzato sul proprio fianco.

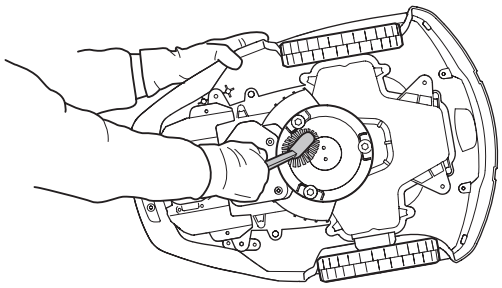


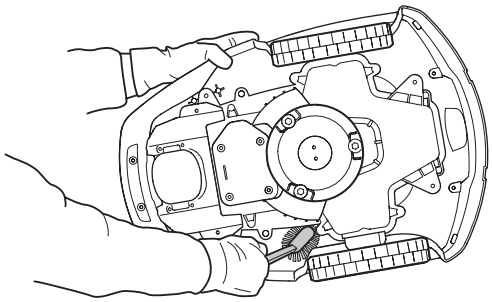


4. Pulire il disco a lame e il sottoscocca, ad esempio con una spazzola per dischi.

   Contemporaneamente, verificare che il disco a lame ruoti liberamente rispetto al coperchio di protezione per i piedi.

   Se lunghi fili d'erba o altri oggetti entrano all'interno, possono ostacolare il disco a lame. Anche il minimo rallentamento comporta un maggiore consumo energetico, tempi di taglio limitati e un'autonomia ridotta del rasaerba. Il disco a lame deve essere rimosso per eseguire una pulizia più accurata. All'occorrenza, rivolgersi al rivenditore.





Telaio

Pulire il lato inferiore del telaio. Pulire con una spazzola o un panno umido.

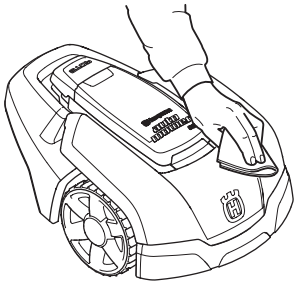
Ruote

Pulire l'area attorno alle ruote anteriori e posteriori e l'unità di sostegno delle ruote posteriori.

8. MANUTENZIONE

Scocca

Per la pulizia della scocca, utilizzare una spugna o un panno morbidi inumiditi. Se la scocca è molto sporca, può essere necessario utilizzare una soluzione di acqua e sapone o detersivo per piatti.



Stazione di ricarica

Pulire la stazione di ricarica regolarmente da erba, foglie, ramoscelli e altri oggetti che potrebbero ostacolare l'aggancio.

8.5 Trasporto e rimozione

Mettere in sicurezza la macchina durante il trasporto. È importante che il rasaerba robotizzato non si muova durante il trasporto, ad esempio, tra prati diversi.

8.6 In caso di temporali

Per ridurre il rischio di danni a componenti nel rasaerba robotizzato, si consiglia di scollegare tutte le connessioni alla stazione di ricarica (alimentazione, cavo perimetrale e cavo guida) in caso di rischio di temporali.

8.7 Lame

Avvertenza

In sede di sostituzione, utilizzare sempre lame e viti originali. Se si sostituisce una lama riutilizzando la vecchia vite, sussiste il rischio che la vite si usuri e si rompa durante il taglio. In tal caso, la lama può essere scagliata con violenza e causare danni.

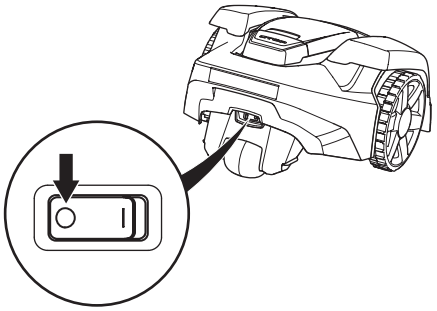
8. MANUTENZIONE

Il rasaerba robotizzato è dotato di cinque lame avvitate al disco. Tutte e tre le lame e le relative viti devono essere sostituite contemporaneamente per mantenere bilanciato il sistema di taglio.

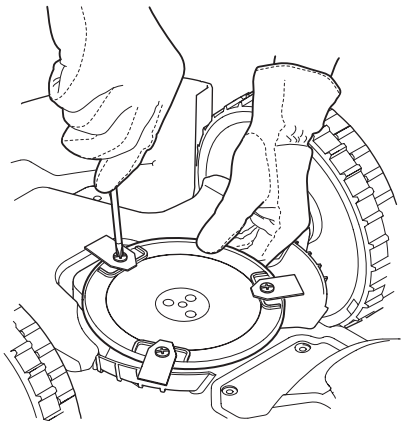
È possibile scegliere dagli accessori vari tipi di lame di taglio con diverse caratteristiche. Utilizzare solo lame approvate Husqvarna AB. Contattare il rivenditore per maggiori informazioni.

Per la sostituzione delle lame:

1. Portare l'interruttore principale in posizione *0*.
2. Indossare guanti protettivi.
3. Capovolgere il rasaerba robotizzato.
4. Girare la piastra di scorrimento in modo tale che il relativo foro sia allineato con la vite della lama. Applicabile solamente ad Automower® 308.
5. Rimuovere la vite. Utilizzare un cacciavite a taglio o a stella.
6. Rimuovere la lama e la vite.
7. Avvitare la nuova lama e la nuova vite.







8.8 Batteria

La batteria non necessita di manutenzione, ma ha una durata limitata che varia da 2 a 4 anni.

La durata della batteria dipende dalla stagione di attività e dal numero di ore di utilizzo al giorno del rasaerba robotizzato. Una stagione lunga e un utilizzo di molte ore al giorno riducono gli intervalli di sostituzione della batteria.

Importante

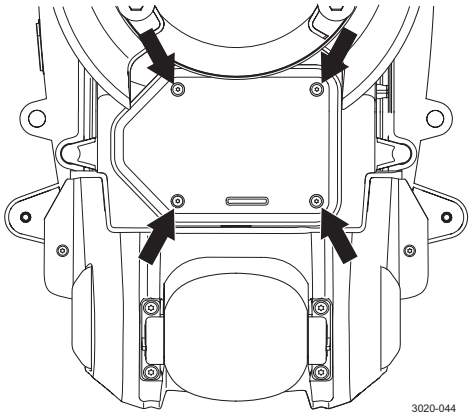
Caricare completamente la batteria alla fine della stagione prima del rimessaggio invernale.

Sostituzione della batteria

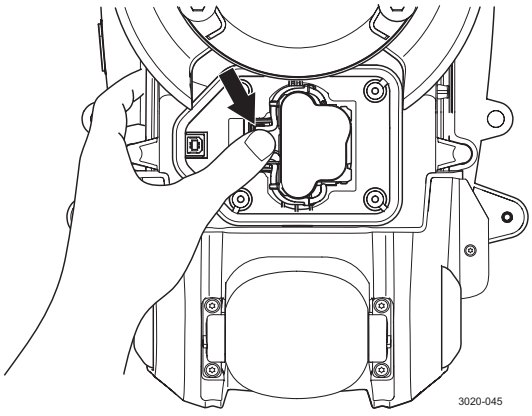
Se i tempi di esercizio del rasaerba sono più brevi del solito tra ogni intervallo di ricarica, ciò significa che la batteria sta invecchiando e che presto sarà necessario sostituirla. La batteria funziona correttamente se il rasaerba mantiene il prato ben tagliato.

Importante

Utilizzare solamente le batterie originali di Husqvarna Group AB. L'azienda non garantisce la compatibilità con altre batterie.



1. Posizionare l'interruttore principale su *0*.
2. Rovesciare il rasaerba.
3. Pulire intorno al coperchio del vano batterie.
4. Allentare le quattro viti che fissano il coperchio del vano batterie (Torx 20) e rimuovere il coperchio del vano batterie.



5. Estrarre la batteria tirando la linguetta.
6. Posizionare l'interruttore principale su *0*.
7. Rovesciare il rasaerba.
8. Montare una nuova batteria originale Husqvarna. NOTA Spingere la striscia di contatto per inserire la batteria in posizione
9. Montare il coperchio del vano batterie. La striscia sigillante è riutilizzabile e non deve essere sostituita.
10. Avvitare le quattro viti del coperchio del vano batterie (Torx 20).

9. Ricerca dei guasti

In questo capitolo è elencata una serie di messaggi che possono essere visualizzati nel display in caso di guasto. Per ogni messaggio si suggerisce una possibile causa e le azioni da intraprendere.

Questo capitolo descrive inoltre alcuni sintomi che possono aiutare l'utente a capire se il rasaerba non funziona come dovrebbe.

Ulteriori suggerimenti sulle azioni da intraprendere in caso di guasto o ulteriori sintomi sono disponibili sul sito www.automower.com.

9.1 Messaggi

Di seguito è elencata una serie di messaggi che possono essere visualizzati nel display del rasaerba robotizzato Husqvarna. Se lo stesso messaggio viene visualizzato spesso, contattare il rivenditore.

Messaggio	Causa	Intervento
Motore ruota sx bloccato	La ruota motrice è inceppata da erba o altri corpi estranei.	Controllare la ruota motrice e rimuovere eventuali resti di erba o altri corpi estranei.
Motore ruota dx bloccato	La ruota motrice è inceppata da erba o altri corpi estranei.	Controllare la ruota motrice e rimuovere eventuali resti di erba o altri corpi estranei.
Disco lame bloccato	Il disco a lame è inceppato da erba o altri corpi estranei.	Controllare il disco a lame e rimuovere eventuali resti di erba o altri corpi estranei.
	Il disco a lame si trova in una pozza d'acqua.	Spostare il rasaerba e se possibile evitare che si raccolgano pozze d'acqua nell'area di lavoro.
No segnale dal cavo	Il trasformatore non è collegato.	Controllare il collegamento alla presa a muro e se l'eventuale salvavita è saltato. Verificare che il cavo a bassa tensione sia collegato alla stazione di ricarica.
	Il cavo perimetrale non è collegato alla stazione di ricarica.	Verificare che il connettore del cavo perimetrale sia collegato correttamente alla stazione di ricarica. Vedere *3.5 Collegamento del cavo di limitazione* a pagina 30.
	Il cavo di limitazione è interrotto.	Ricerca interrotta, vedere *9.4 Ricerca di interruzioni nel cavo* a pagina 72. Sostituire la sezione danneggiata del cavo con un nuovo cavo e collegare i cavi con un giunto originale.
	Il cavo perimetrale è disposto nella direzione sbagliata attorno a un'isola.	Verificare che il cavo perimetrale sia disposto come da istruzioni nel capitolo *3. Installazione*.
	Collegamento fallito tra il rasaerba robotizzato e la stazione di ricarica.	Collocare il rasaerba robotizzato nella stazione di ricarica e generare un nuovo segnale del cavo tramite Sicurezza *-> Nuovo segnale del cavo*.
	Disturbi provenienti da oggetti metallici (recinzioni, armatura del cemento) o cavi interrati vicini.	Provare a spostare il cavo di limitazione.

9. RICERCA DEI GUASTI

Messaggio	Causa	Intervento
Intrappolato	Il rasaerba robotizzato si è bloccato contro qualche ostacolo.	Spostare il rasaerba robotizzato e rimuovere la causa del blocco.
	Il rasaerba robotizzato è intrappolato tra alcuni ostacoli.	Controllare se vi siano ostacoli che impediscono al rasaerba robotizzato di spostarsi.
Fuori area	Le connessioni del cavo perimetrale alla stazione di ricarica sono incrociate.	Controllare che il cavo perimetrale sia collegato correttamente.
	Il cavo di limitazione è troppo vicino al bordo dell'area di lavoro.	Verificare che il cavo perimetrale sia disposto come da istruzioni nel capitolo *3. Installazione*.
	L'area di lavoro è in forte pendenza.	Verificare che il cavo perimetrale sia disposto come da istruzioni nel capitolo *3. Installazione*.
	Il cavo di limitazione è sistemato in direzione errata intorno a un'isola.	Verificare che il cavo perimetrale sia disposto come da istruzioni nel capitolo *3. Installazione*.
	Disturbi provenienti da oggetti metallici (recinzioni, armatura del cemento) o cavi interrati vicini.	Provare a spostare il cavo di limitazione.
	Il rasaerba robotizzato non riesce a distinguere il segnale da un'altra installazione vicina di rasaerba robotizzato.	Parcheggiare A nella stazione di ricarica e generare un nuovo segnale del cavo tramite *Sicurezza -> Nuovo segnale del cavo.*
Bassa tensione batteria	Il rasaerba robotizzato non trova la stazione di ricarica.	Verificare che la stazione di ricarica e il cavo guida siano installati nel rispetto delle istruzioni, vedere *3. Installazione* a pagina 17.
	Il cavo guida è danneggiato o non collegato.	Verificare che la luce della spia della stazione di ricarica sia gialla e lampeggiante. Vedere la soluzione descritta al capitolo *9.2 Spia della stazione di carica* a pagina 69.
	La batteria è esaurita.	Sostituire la batteria. Vedere *8.8 Batteria* a pagina 65.
	L'antenna della stazione di ricarica è difettosa.	Verificare che la luce della spia della stazione di ricarica sia lampeggiante e rossa. Vedere la soluzione descritta al capitolo *9.2 Spia della stazione di carica* a pagina 69.
Codice PIN errato	È stato inserito un codice PIN errato. Dopo cinque tentativi di inserimento, la testiera si blocca per cinque minuti.	Inserire il codice PIN corretto. Contattare il rivenditore locale se si è dimenticato il codice PIN.

9. RICERCA DEI GUASTI

Messaggio	Causa	Intervento
Non avanza	Il rasaerba robotizzato si è bloccato contro qualche ostacolo.	Spostare il rasaerba e rimuovere l'oggetto che ostacola l'avanzamento. Se il problema è l'erba bagnata, attendere che si asciughi prima di avviare il rasaerba.
	L'area di lavoro presenta una pendenza ripida.	La pendenza massima garantita è 25%. Pendenze maggiori devono essere delimitate. Vedere *3.4 Installazione del cavo di limitazione* a pagina 23.
	Il cavo guida non è stato posato obliquamente su una pendenza.	Se il cavo guida deve essere posato su una pendenza, deve essere posato obliquamente lungo tutta la pendenza. Vedere *3.6 Installazione del cavo guida* a pagina 31.
Stazione di ricarica bloccata	Il rasaerba robotizzato ha effettuato alcuni tentativi di ricarica, ma il contatto tra lamelle di ricarica e lamelle di contatto è insufficiente.	Inserire il rasaerba robotizzato nella stazione di ricarica e controllare che il contatto tra lamelle di ricarica e lamelle di contatto sia corretto.
	Un oggetto ostacola il rasaerba robotizzato.	Rimuovere gli oggetti.
Intrappolato nella stazione di ricarica	È presente un ostacolo sul percorso del rasaerba robotizzato che gli impedisce di lasciare la stazione di ricarica.	Rimuovere gli oggetti.
Rovesciato	Il rasaerba robotizzato si trova in forte pendenza oppure si è rovesciato.	Girare il rasaerba.
Richiede carica manuale	Il rasaerba robotizzato è impostato in modalità di funzionamento *MAN*.	Parcheggiare il rasaerba nella stazione di ricarica. Il comportamento è normale e non sono richiesti interventi.
Prossimo avvio hh:mm	Le impostazioni del timer impediscono al rasaerba di entrare in funzione.	Modificare le impostazioni del timer. Vedere *6.3 Timer* a pagina 46.
	Il periodo di pausa è in corso. Il rasaerba robotizzato deve rimanere nella stazione di ricarica per almeno 6 ore al giorno (8 ore per Automower® 305).	Questo comportamento è normale e non necessita di alcun intervento.
La giornata di taglio è giunta al termine	Il periodo di pausa è in corso. Il rasaerba robotizzato deve rimanere nella stazione di ricarica per almeno 6 ore al giorno (8 ore per Automower® 305).	Questo comportamento è normale e non necessita di alcun intervento.

9. RICERCA DEI GUASTI

9.2 Spia della stazione di carica

Per indicare che l'impianto funziona correttamente, la spia della stazione di ricarica deve emettere una luce verde fissa. Se la luce della spia è diversa, attenersi alla seguente guida di ricerca dei guasti.

Ulteriore assistenza per la ricerca dei guasti è disponibile sul sito www.automower.com. Per ulteriore assistenza nella ricerca dei guasti, contattare il rivenditore locale.

Luce	Causa	Intervento
Luce verde fissa	Funzionamento regolare.	Non è richiesto alcun intervento.
Luce blu lampeggiante	Il cavo perimetrale non è collegato alla stazione di ricarica.	Verificare che il connettore del cavo perimetrale sia collegato correttamente alla stazione di ricarica. Vedere *3.5 Collegamento del cavo di limitazione* a pagina 30.
	Interruzione nel cavo perimetrale.	Individuare l'interruzione. Sostituire la sezione danneggiata del cavo perimetrale con un nuovo cavo e collegare i cavi con un giunto originale.
Luce gialla lampeggiante	Il cavo guida non è collegato alla stazione di ricarica.	Verificare che il connettore del cavo guida sia collegato correttamente alla stazione di ricarica. Vedere *3.6 Installazione del cavo guida* a pagina 31.
	Interruzione nel cavo guida.	Individuare l'interruzione. Sostituire la sezione danneggiata del cavo guida con un nuovo cavo e collegare i cavi con un giunto originale.
Luce rossa lampeggiante	Interruzione nell'antenna della stazione di ricarica.	Contattare il rivenditore locale.
Luce blu fissa	Segnale debole a causa di un cavo perimetrale troppo lungo. La lunghezza massima del cavo è 250 metri.	Non è richiesta alcuna azione se il rasaerba funziona come dovrebbe.
		Accorciare il cavo perimetrale riducendo l'area di lavoro o sostituendo le isole con ostacoli contro i quali il rasaerba possa scontrarsi.
	Segnale debole a causa di un cavo perimetrale danneggiato.	Poiché è difficile individuare la posizione del punto danneggiato del cavo, è consigliabile posare un nuovo cavo perimetrale in tutta l'area di lavoro.
Luce rossa fissa	Scheda del circuito difettosa nella stazione di ricarica.	Contattare il rivenditore locale.

9. RICERCA DEI GUASTI

9.3 Sintomo

Se Automower® non funziona come previsto, attenersi alla seguente guida di ricerca dei guasti. Se anche in questo modo non è possibile trovare il motivo del guasto, contattare il rivenditore.

Sul sito www.automower.com è stata inserita una sezione domande frequenti (FAQ) che fornisce risposte più dettagliate a una serie di domande standard. Se anche in questo modo non è possibile trovare il motivo del guasto, contattare il rivenditore locale.

Sintomo	Causa	Intervento
Il rasaerba robotizzato ha difficoltà ad agganciarsi alla stazione di carica	Il cavo perimetrale non è stato posato diritto a una distanza sufficiente dalla stazione di ricarica.	Verificare che la stazione di ricarica sia stata installata seguendo le istruzioni del capitolo *3.2 Installazione della stazione di ricarica* a pagina 18.
	Il cavo guida non è inserito nella feritoia sul lato inferiore della stazione di ricarica.	Per un corretto funzionamento, è fondamentale che il cavo guida sia perfettamente diritto e in posizione corretta sotto la stazione di ricarica. Accertarsi quindi che il cavo guida sia sempre nell'apposita feritoia della stazione di ricarica. Vedere *3.6 Installazione del cavo guida.*
	La stazione di ricarica è in pendenza.	Posizionare la stazione di ricarica su una superficie perfettamente piana. Vedere *3.2 Installazione della stazione di ricarica* a pagina 18.
Taglio irregolare	Il rasaerba robotizzato funziona per un numero insufficiente di ore al giorno.	Aumentare il tempo di esercizio, vedere *6.3 Timer* a pagina 46.
	L'impostazione della proporzione non è corretta rispetto alla configurazione dell'area di lavoro.	Verificare che sia selezionato il valore *Proporzione* corretto. Vedere *6.4 Giardino* a pagina 47.
	La forma dell'area di lavoro richiede l'utilizzo sia di *Partenza remota 1* e di *Partenza remota 2*, affinché il rasaerba robotizzato possa orientarsi sull'intera superficie remota.	Utilizzare anche *Partenza remota 2* per orientare il rasaerba robotizzato verso un'area remota. Vedere *6.4 Giardino* a pagina 47.
	L’area di lavoro è troppo grande.	Provare a limitare l’area di lavoro o aumentare il tempo di esercizio, vedere *6.3 Timer* a pagina 46.
	Le lame non sono affilate.	Sostituire tutte le lame e le viti in modo che le parti rotanti siano bilanciate. Vedere *8.7 Lame* a pagina 63.
	Se il terreno è in pendenza, il rasaerba taglia di più in salita che in discesa.	Modificare l’impostazione Forma giardino selezionando Aperto.
	Accumulo di erba nel disco a lame o intorno all’albero motore.	Verificare che il disco a lame ruoti liberamente e agevolmente. In caso contrario, allentare il disco a lame e rimuovere erba e corpi estranei. Vedere *8.4 Pulizia*.

9. RICERCA DEI GUASTI

Sintomo	Causa	Intervento
Orario di funzionamento del rasaerba robotizzato errato	È necessario impostare l'orario del rasaerba robotizzato.	Impostare l'orologio; vedere *6.6 Impostazioni* a pagina 53.
	L'ora di inizio e l'ora di fine taglio sono impostate in modo errato.	Ripristinare le impostazioni di ora iniziale e ora finale per il taglio; vedere *6.3 Timer* a pagina 46.
Il rasaerba robotizzato vibra	Lame danneggiate possono provocare squilibri nel sistema di taglio.	Controllare lame e viti e sostituirle all'occorrenza. Vedere *8.7 Lame* a pagina 63.
	Molte lame nella stessa posizione possono provocare squilibri nel sistema di taglio.	Verificare che su ogni vite sia montata solo una lama.
Il rasaerba robotizzato funziona, ma il disco a lame non ruota	Il rasaerba robotizzato sta cercando la stazione di ricarica.	Non sono richiesti interventi. Il rasaerba robotizzato non ruota quando è alla ricerca della stazione di ricarica.
Il rasaerba robotizzato presenta una durata operativa inferiore rispetto al solito tra una carica e l'altra	Erba o corpi estranei bloccano il disco a lame.	Rimuovere e pulire il disco a lame. Vedere *8.4 Pulizia* a pagina 62.
Il tempo di taglio e di ricarica sono inferiori al normale	La batteria è esausta.	Sostituire la batteria. Vedere *8.8 Batteria* a pagina 65.
	Questo comportamento è normale a basse temperature (aumento graduale sotto i 15˚C).	Non sono richiesti interventi.
Il rasaerba robotizzato rimane parcheggiato per ore nella stazione di ricarica	Applicabile solamente ad Automower® 305: Il rasaerba robotizzato deve rimanere almeno 8 ore al giorno nella stazione di ricarica per poter conseguire la propria capacità di stand-by predefinita, vedere *4.2 Utilizzo del timer* a pagina 38.	Non sono richiesti interventi.
	Lo sportello è stato chiuso senza aver prima premuto il pulsante **AVVIO**.	Aprire lo sportello, premere il pulsante **AVVIO** e chiudere lo sportello.

9. RICERCA DEI GUASTI

9.4 Ricerca di interruzioni nel cavo

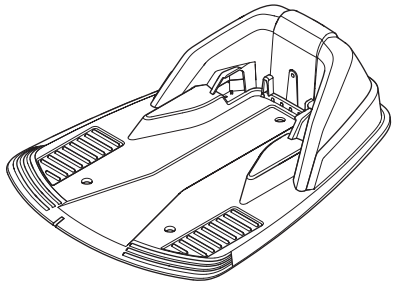
Le interruzioni nel cavo sono solitamente provocate da danni materiali involontari come quelli provocati, per esempio, mentre si lavora con la vanga. Nei paesi soggetti alla formazione di gelo, anche le pietre appuntite spostate nel terreno possono danneggiare il cavo. Le interruzioni possono inoltre essere provocate da alta tensione nel cavo durante l'installazione.

Tagliando l'erba troppo corta subito dopo l'installazione si può danneggiare l'isolamento del cavo. Alcuni danni all'isolamento possono provocare guasti anche dopo diverse settimane o mesi. Per evitare che ciò accada, scegliere sempre l'altezza di taglio massima per le prime settimane successive all'installazione e ridurre gradualmente l'altezza ogni due settimane fino a raggiungere l'altezza di taglio desiderata.

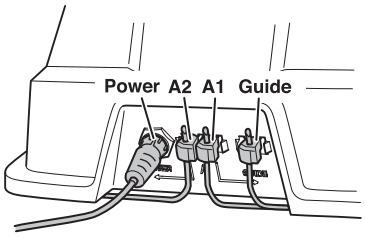
Un collegamento errato del cavo può inoltre provocare guasti anche diverse settimane dopo averlo effettuato. Un collegamento errato può, per esempio, derivare dal fatto che non si è serrato a sufficienza il giunto originale con le pinze o dall'avere usato un giunto di qualità inferiore rispetto a quello originale. Verificare tutti i collegamenti tra i cavi prima di cercare altri eventuali guasti.

È possibile individuare un'interruzione dimezzando gradualmente la lunghezza del cavo rispetto al punto sul quale potrebbe essersi verificata l'interruzione finché non sarà rimasta solo una sezione molto corta di cavo.

1. Accertarsi che la spia della stazione di ricarica sia blu e lampeggiante, a indicare la presenza di un'interruzione nel cavo perimetrale. Vedere *9.2 Spia della stazione di carica* a pagina 69.

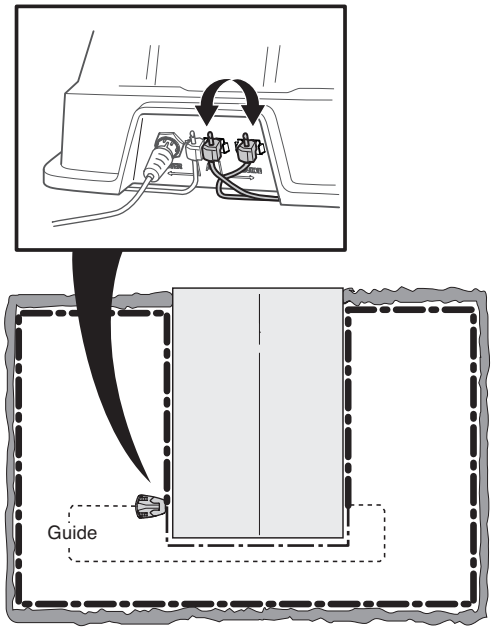


2. Verificare che i collegamenti del cavo perimetrale alla stazione di ricarica siano effettuati correttamente e non siano difettosi. Verificare che la spia della stazione di ricarica sia ancora blu e lampeggiante.

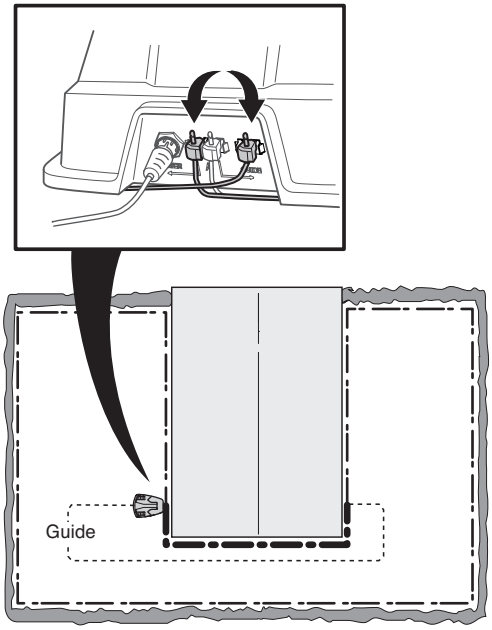


9. RICERCA DEI GUASTI

3. Collegare la stazione di ricarica all'alimentazione. Invertire i collegamenti tra il cavo guida e il cavo perimetrale sulla stazione di ricarica.
   a) Invertire il collegamento A1 e Guida.
   Se la spia è gialla e lampeggiante, l'interruzione si trova in un punto del cavo perimetrale compreso tra A1 e il punto in cui il cavo guida è collegato con il cavo perimetrale (linea nera spessa nella figura).



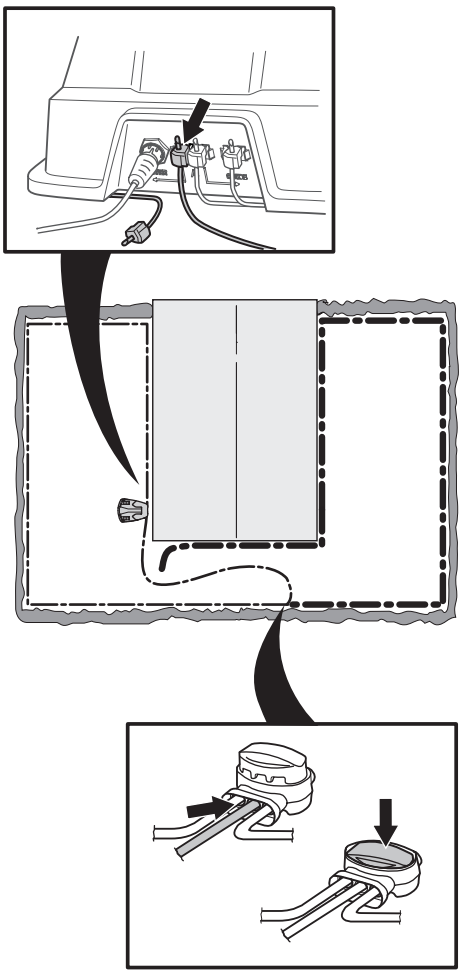
   b) Rimettere A1 e Guida nelle rispettive posizioni originali. Invertire A2 e Guida.
   Se la spia è gialla e lampeggiante, l'interruzione si trova in un punto del cavo perimetrale compreso tra A2 e il punto in cui il cavo guida è collegato con il cavo perimetrale (linea nera spessa nella figura).



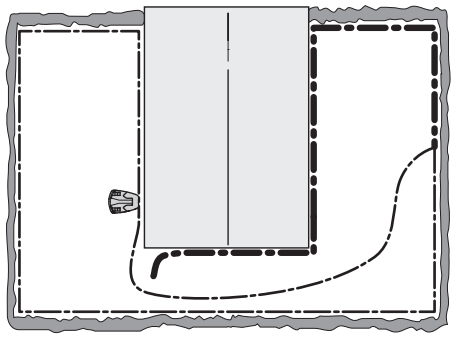
9. RICERCA DEI GUASTI

4. a) Presupponendo che la spia è gialla e lampeggiante nella fase a) descritta sopra, ripristinare tutti i collegamenti nelle rispettive posizioni originali. Scollegare A2. Collegare un nuovo cavo ad A2. Collegare l'altra estremità del nuovo cavo in un punto centrale dell'impianto.

   Se la spia è verde o gialla lampeggiante, l'interruzione si trova sul cavo tra l'estremità scollegata e il punto in cui il nuovo cavo è collegato (linea nera spessa nella figura sottostante).

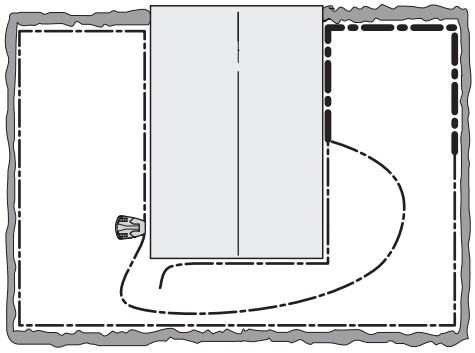


   In tal caso, spostare il collegamento del nuovo cavo più vicino all'estremità scollegata (circa al centro della sezione di cavo sospetta) e verificare ancora una volta se la spia è verde o gialla lampeggiante.



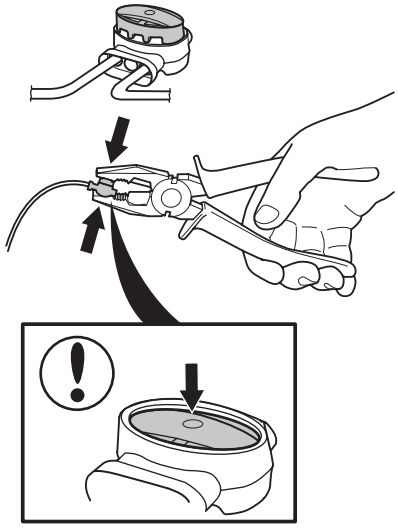
   Procedere in questo modo finché non rimane che una sezione molto ridotta di cavo che corrisponderà alla differenza tra la luce blu lampeggiante e la luce verde fissa.

   b) Se la spia è gialla e lampeggiante nella fase 3b) descritta sopra, occorre effettuare un test simile, ma questa volta con un il nuovo cavo collegato ad A1.



9. RICERCA DEI GUASTI

5. Una volta individuata l'interruzione, sostituire la sezione danneggiata con un nuovo cavo. La sezione danneggiata può essere tagliata, se possibile, per accorciare il cavo perimetrale. Utilizzare sempre giunti originali.



10. Dati tecnici

Dati	Automower® 305	Automower® 308
Dimensioni		
Lunghezza	55 cm	55 cm
Larghezza	39 cm	39 cm
Altezza	25 cm	25 cm
Peso	6,4 kg	6,4 kg
Impianto elettrico		
Batteria	Batteria speciale ioni di litio, 18 V/1,6 Ah	Batteria speciale ioni di litio, 18 V/1,6 Ah
Trasformatore	230V / 24V	230V / 24V
Consumo medio di energia al massimo regime	9 kWh/mese per un'area di lavoro di 500 m^2	14 kWh/mese per un'area di lavoro di 800 m^2
Corrente di carica	1A CC	1,5A CC
Durata media dell'operazione di taglio	50-70 min	50-70 min
Durata media della ricarica	80-100 min	60-80 min
Rumore		
Potenza sonora rilevata	58 dB(A)	61 dB(A)
Potenza sonora garantita	61 dB(A)	63 dB(A)
Taglio		
Sistema di taglio	Tre lame snodate	Tre lame snodate
Velocità del motore delle lame	2900 rpm	2900 rpm
Consumo di potenza durante il taglio	20 W +/- 20 %	20 W +/- 20 %
Altezza di taglio	2-5 cm	2-5 cm
Larghezza di taglio	17 cm	17 cm
Il passaggio più ristretto possibile	60 cm	60 cm
Area di lavoro max	500 m^2 +/- 20 %	800 m^2 +/- 20 %

Husqvarna AB non garantisce la completa compatibilità fra il rasaerba robotizzato e altri tipi di sistemi wireless, quali telecomandi, trasmettitori radio, apparecchi acustici, recinti elettrici interrati per animali o simili.

11. Termini di garanzia

Husqvarna AB garantisce il corretto funzionamento di questo prodotto per un periodo di due anni (dalla data di acquisto). La garanzia copre guasti gravi legati a materiali o difetti di fabbricazione. Per tutta la durata della garanzia, l'azienda sostituirà il prodotto o lo riparerà gratuitamente in caso di rispetto dei seguenti termini:

- Il rasaerba robotizzato e la stazione di ricarica possono essere usati solo nel rispetto delle istruzioni contenute nel presente manuale.
- Gli utenti o terzi non autorizzati non devono tentare di riparare il prodotto.

Esempi di guasti non coperti da garanzia:

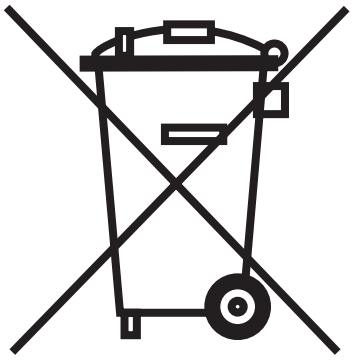
- Danni causati da infiltrazioni di acqua da sotto il rasaerba robotizzato. Questi danni sono normalmente causati da sistemi di lavaggio o irrigazione o da buche/avvallamenti nell'area di lavoro, quando si formano pozze d'acqua in caso di pioggia.
- Danni causati da cavi a bassa tensione cortocircuitati.
- Danni causati da fulmini.
- Danni causati da una errata conservazione o gestione della batteria.
- Danni causati dall'utilizzo di batterie non originali.
- Danni al cavo.

Le lame e le ruote sono da considerarsi materiale di consumo e non sono coperte da garanzia.

In caso di guasto al proprio rasaerba robotizzato, contattare il proprio rivenditore (vedere Memo a pagina 4) per maggiori istruzioni. Per un'assistenza più rapida, accertarsi di avere a portata di mano la ricevuta d'acquisto e il numero di serie del prodotto.

12. Informazioni di carattere ambientale

I simboli sul rasaerba robotizzato Husqvarna o sul relativo imballaggio indicano che il presente prodotto non può essere trattato come rifiuto domestico. Deve invece essere consegnato a un apposito centro per il riciclaggio dei componenti elettrici e delle batterie. Contattare il proprio rivenditore per lo smontaggio delle batterie.



Assicurandosi che questo prodotto venga smaltito correttamente, si aiuta a prevenire potenziali conseguenze negative per l'ambiente e per la sanità delle persone, che potrebbero altrimenti essere causate con l'incorretto smaltimento di questo prodotto.

Per ulteriori informazioni dettagliate sullo smaltimento, si prega contattare il locale comune, il servizio dello smaltimento dei rifiuti oppure il negozio dove il prodotto è stato acquistato.

13. Dichiarazione di conformità CE

Dichiarazione di conformità CE (soltanto per l'Europa)

Husqvarna AB, SE-561 82 Huskvarna, Svezia, dichiara che il rasaerba robotizzato **Husqvarna Automower® 305** e **Automower® 308** con numero di serie a partire dall'anno 2012 (la targhetta dei dati nominali indica chiaramente anno e numero di serie) sono conformi alle norme previste nella seguente DIRETTIVA DEL CONSIGLIO:

- Direttiva "sulle macchine" **2006/42/EC**.
- Direttiva sulla "restrizione dell'uso di determinate sostanze pericolose" 2011/65/UE.
- Direttiva "concernente l'emissione acustica ambientale delle macchine e attrezzature destinate a funzionare all'aperto" **2000/14/CE**.
  Per informazioni relative alle emissioni acustiche e alla larghezza di taglio, vedere anche il capitolo Dati tecnici. La società iscritta al registro con il numero 0404, l'SMP, Svensk Maskinprovning AB, Fyrisborgsgatan 3, SE-754 50 Uppsala, Svezia, ha pubblicato un rapporto relativo all'attestazione della conformità in base all'allegato VI della DIRETTIVA DEL CONSIGLIO dell'8 maggio 2000 "concernente l'emissione acustica ambientale" 2000/14/CE.
  Numero del certificato: 01/901/176 per Automower® 305 e 01/901/205 per Automower® 308.
- Direttiva "sulla compatibilità elettromagnetica" **2004/108/EC** e disposizioni aggiuntive ora vigenti. Sono state applicate le seguenti norme:
  - **- EN 61000-6-3** (emissioni)
  - **- EN 61000-6-1** (immunità)

Huskvarna 26 marzo 2013



CE

Christer Gustavsson, Responsabile sviluppo, rasaerba robotizzato Husqvarna
(Rappresentante autorizzato per Husqvarna AB e responsabile della documentazione tecnica).



ISTRUZIONI ORIGINALI

AUTOMOWER è un marchio registrato della Husqvarna AB. Copyright © 2013 HUSQVARNA. All rights reserved.

www.automower.com

115 59 42-41